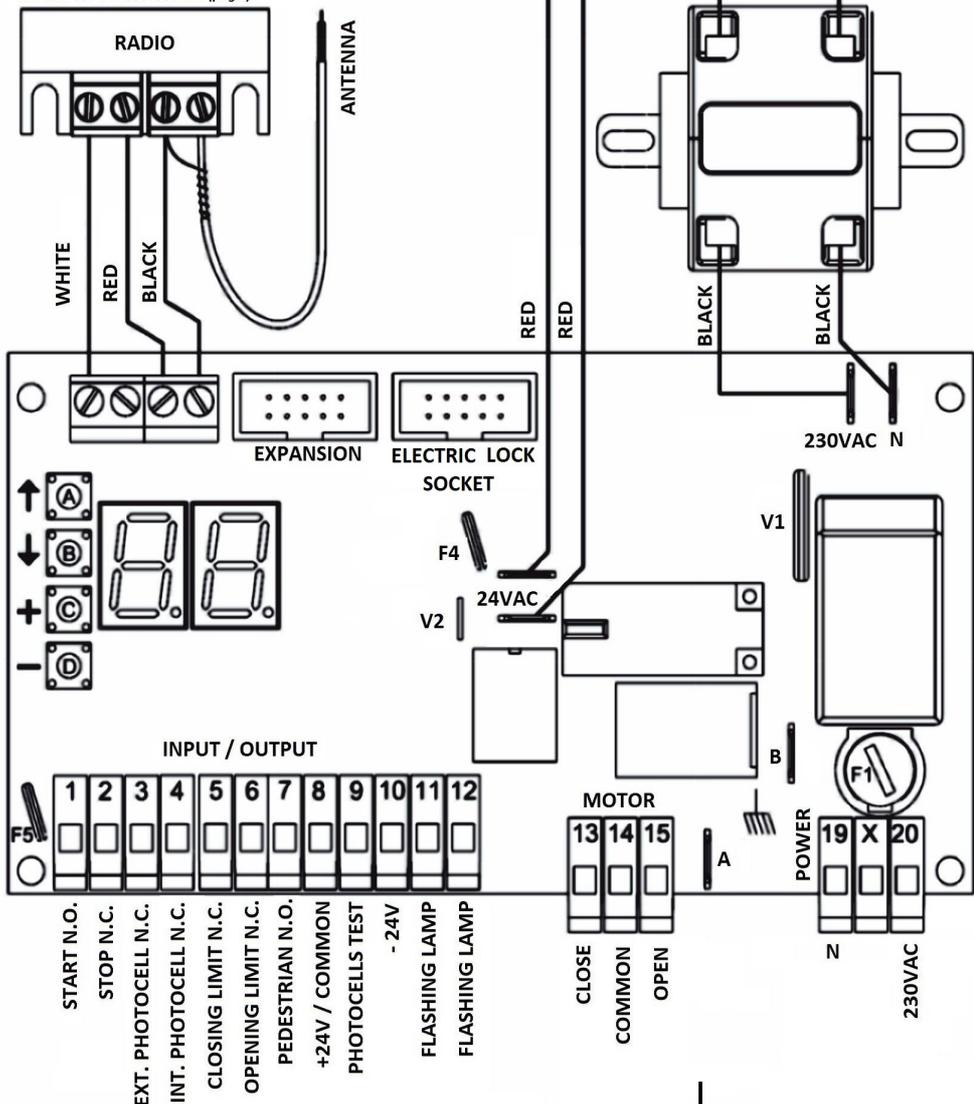


BOARD LAYOUT

PUT INSIDE FLASHING LAMP OR ANTENNA HOUSING TO INCREASE RANGE OF RADIO SIGNAL (pag 3).



BOARD'S COMPONENTS

A	Button A
B	Button B
C	Button C
D	Button D
F1	250 VAC power fuse 5A
F4	Resettable fuse 24V 1.6A
F5	Resettable fuse 24V 0.6A
A B	Ground terminals
V1	Primary varistor
V2	Secondary varistor
1 to 20	Terminal block pins

IMPORTANT

RESETTABLE FUSES

AFTER SHORT-CIRCUIT

TURN OFF THE CONTROL BOARD. REMOVE THE SHORT-CIRCUIT. WAIT FOR 60 SECONDS OR MORE. TURN ON THE CONTROL BOARD.

INPUTS CONNECTION

EXTERNAL (CLOSING) PHOTOCELL	24 VDC POWER SUPPLY		TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
TRANSMITTER	8 +	10 -	N.C.	X X	E 3
RECEIVER				3 8	

INTERNAL (OPENING) PHOTOCELL	24 VDC POWER SUPPLY		TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
TRANSMITTER	8 +	10 -	N.C.	X X	E 4
RECEIVER				4 8	

OTHER INPUTS	TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
START – OPEN ONLY – CLOSE ONLY	N.O.	1 8	E 1
PEDESTRIAN – OPEN ONLY – CLOSE ONLY	N.O.	7 8	E 7
STOP	N.C.	2 8	E 2
CLOSING LIMIT SWITCH	N.C.	5 8	E 5
OPENING LIMIT SWITCH	N.C.	6 8	E 6

N.C. Normally Closed
N.O. Normally Open

OUTPUTS CONNECTION

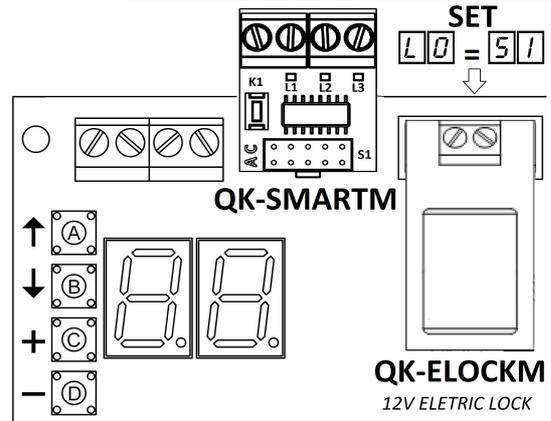
MOTOR	CLOSE	COMMON	OPEN
MOTOR	13	14	15

24V FLASHING LAMP (20W) PINS		24VDC (400 mA) PINS	
11	12	8	10 -

POWER SUPPLY CONNECTION

230 VAC POWER SUPPLY PINS	
19	20

QK-ELOCKM → Optional module for 12V electric lock
QK-SMARTM → Optional module for external relays



FUNCTIONS SUMMARY

Motor Setting

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
R1	30 sec	99 sec	00 sec	Standard working time
R2	10 sec	99 sec	00 sec	Slowdown working time
R3	0.1 sec	1.5 sec	0.1 sec	Start up time
R5	7	10	1	Standard force
R6	8	10	1	Slowdown force
R7	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Standard obstacle detection threshold. During opening and closing, for the standard working time, the display shows the motor stress.
R8	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Slowdown obstacle detection threshold. During opening and closing, for the slowdown working time, the display shows the motor stress.
R9	12	50	NO	Motor brake in centiseconds. Useful to avoid gate getting stuck due to inertia. Set to n0 to disable.

General Functions

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
F0	10 sec	99 sec	00 sec	Automatic Closure Time. To disable hold down c button until display shows 5E
F1	7 sec	R1 sec	0 sec	Pedestrian working time.
F2	0 sec	2.5 sec	0.0 sec	Kick back function during closing.
F3	0.0 sec	5.0 sec	00 sec	Pre-blinking time
F4	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Kick back function during opening.
F5	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Step-by-step function
F6	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Community mode
F7	5.0 sec	1.5 sec	5.0 sec	Fast Closure Delay
F8	SI	SI	NO	Photocells logic: 51 → Standard logic n0 → Reverse logic
L0	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Electric-lock
L1	00 min	10 min	00 min	Cold winter function. This function is useful in countries where the winter is extremely cold.
L5	no	E.9	A.1	Assistance request from cycle counter.
L6	X	G.9	A.0	Total working cycles counter
E1	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Photocells test
E2	SI (ON)	SI (ON)	NO (OFF)	Motor thermal protection test

BUTTONS

- A** Scrolls menu from **R1** to **P2**
- B** Scrolls menu from **P2** to **R1**
- C** Increases value or set **51** (means: ON or ENABLED).
- D** Decreases value or set **n0** (means: OFF or DISABLED).

Terminal Block Settings

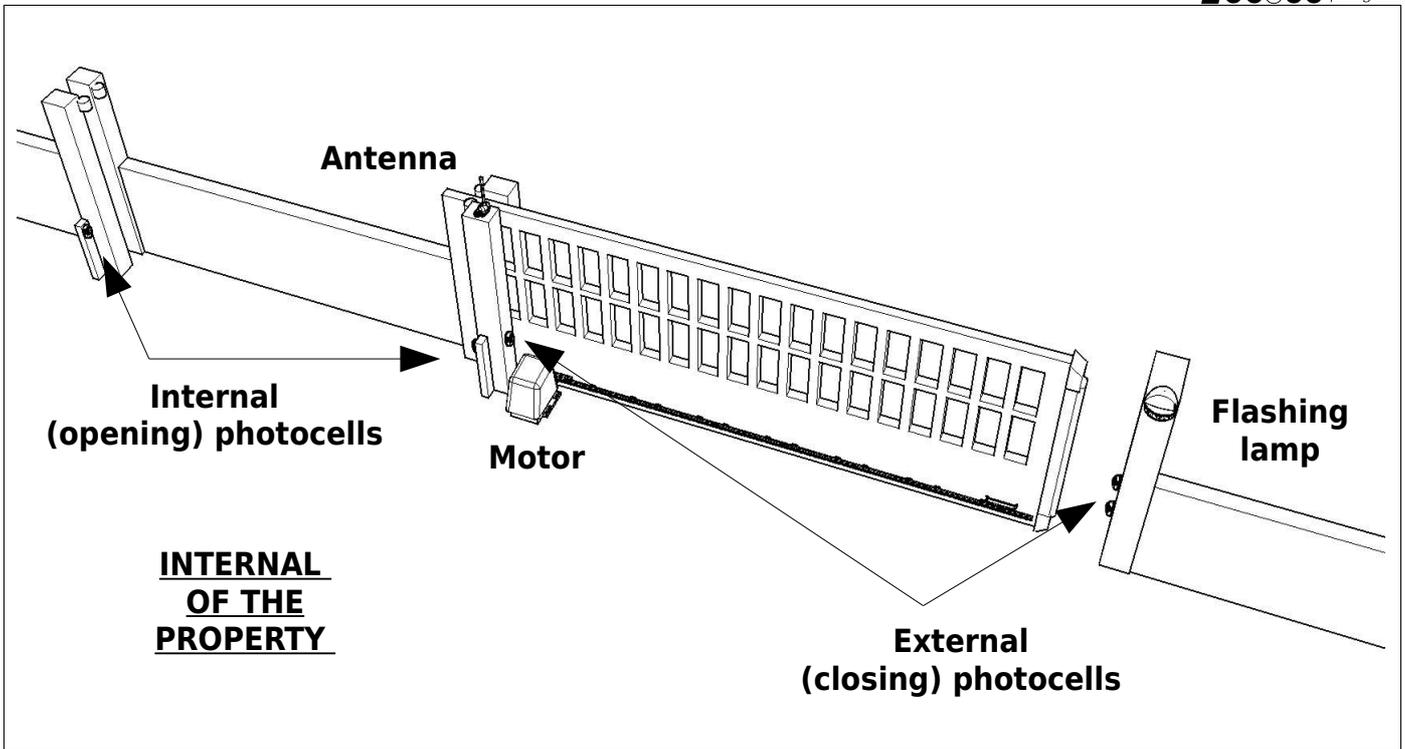
DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	<input type="checkbox"/> D	DESCRIPTION
E1	↓	↑	50 = Start N.O. (DEFAULT) 0P = Open only N.O. CL = Close only N.O. PO = Dead man Open N.O. PC = Dead man Close N.O. E0 = QK-SMARTM command N.O. EL = Electric-lock command N.O.
E2	↓	↑	n0 = Disabled. (DEFAULT) 5E = Stop N.C.
E3	↓	↑	n0 = Disabled. (DEFAULT) EC = External (closing) photocell N.C. ED = same like EC but with possibility to start the opening even if external photocell is detecting an obstacle.
E4	↓	↑	n0 = Disabled. (DEFAULT) ER = Internal (opening) photocell N.C.
E5	↓	↑	n0 = Disabled. FC = Closing limit switch N.C. (DEFAULT) LC = Closing limit switch N.O.
E6	↓	↑	n0 = Disabled. FR = Opening limit switch N.C. (DEF.) LR = Opening limit switch N.O.
E7	↓	↑	PE = Pedestrian N.O. (DEFAULT) 0P = Open only N.O. CL = Close only N.O. PO = Dead man Open N.O. PC = Dead man Close N.O. E0 = QK-SMARTM command N.O. EL = Electric-lock command N.O.

Radio Functions

DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	DESCRIPTION
r0	Delete	To erase a remote control: Hold down c button on the selected code until the display turns off ---
r1 to r4	Save	To save a remote control key: Hold down a remote key. When the display shows --- , push down c button on the control board. r1 → Start r2 → Stop r3 → Pedestrian start r4 → Fast closure start
r5	Delete	To erase all codes: Hold down c button until display stops flashing 51
r6 to r8	Save	Programmable radio functions. Save a remote as one of following functions: Only Open 0P , Only Close CL , open Dead Man PO , close Dead Man PC , electric lock EL .

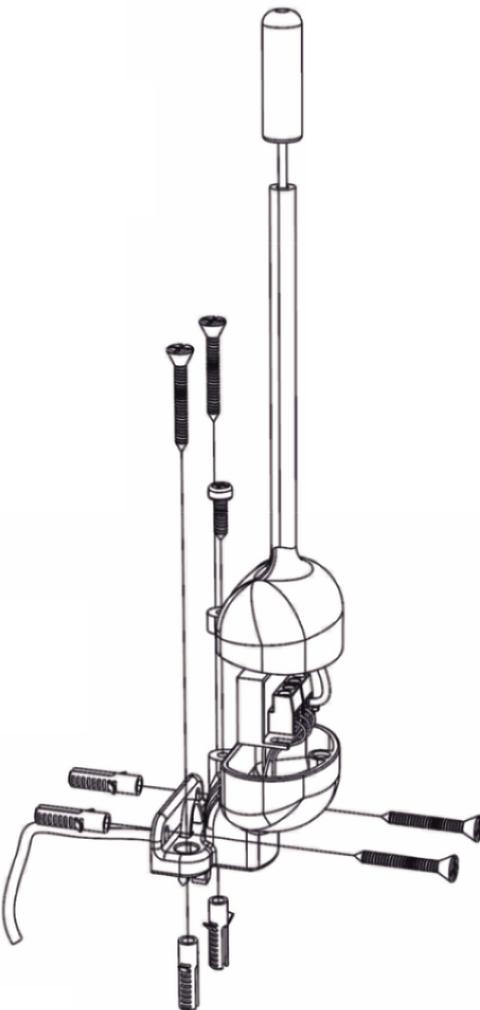
Display Report

5E	Stop.
FH	External (closing) + Internal (opening) photocells.
EC	External (closing) photocell mode 1
ED	External (closing) photocell mode 2
ER	Internal (opening) photocell.
0P	Open Only.
CL	Close Only.
PO	Dead man Open
PC	Dead man Close
EL	Electric-lock
E0	QK-SMARTM command N.O.
1R	Opening limit switch + Closing limit switch.
FR	Opening limit switch. Normally Closed.
FC	Closing limit switch. Normally Closed.
LR	Opening limit switch. Normally Open.
LC	Closing limit switch. Normally Open.
5L	Assistance request from cycle counter.
- -	Remote key is pressed.
0E	Board damaged by over-voltage.
1E	Photocells test error.
7R	Motor has detected an obstacle during the standard working time.
8R	Motor has detected an obstacle during the slowdown working time.
9R	Motor is in thermal protection state.
FF	The radio memory is full.

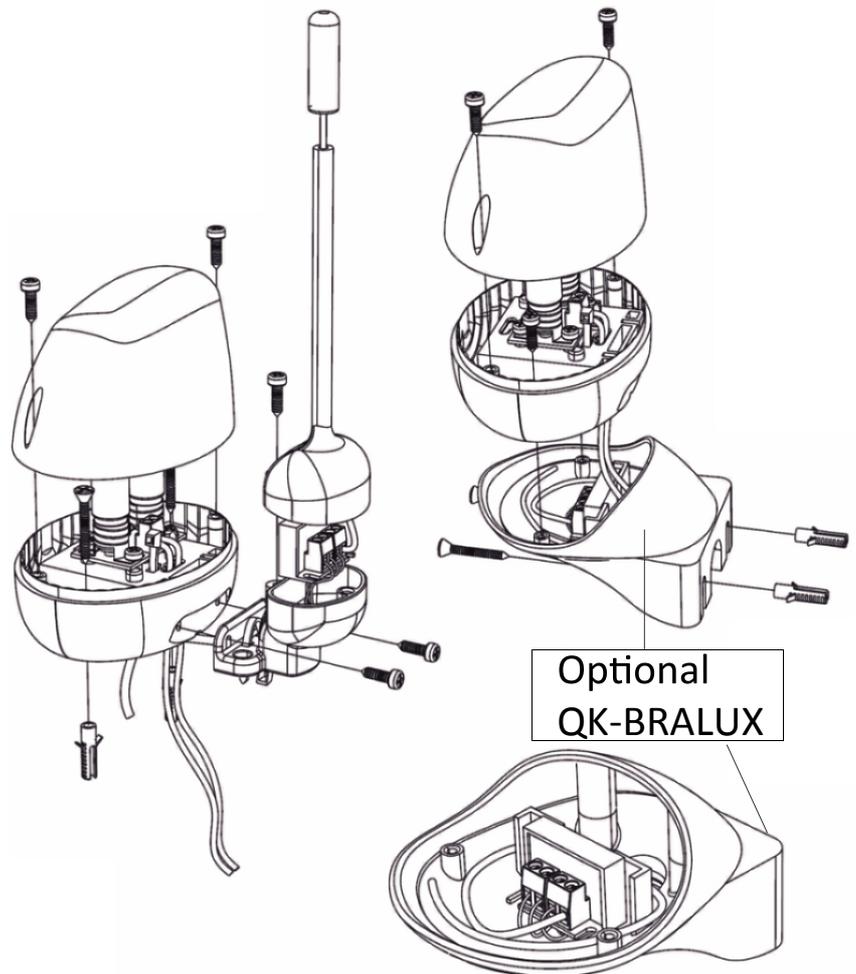


INSTALLING RADIO MODULE

INSIDE THE ANTENNA HOUSING
OPTIONAL QK-AN433_V4



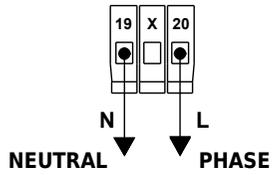
INSIDE THE FLASHING LAMP



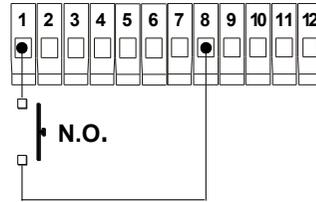
Optional
QK-BRALUX

INPUT CONNECTIONS

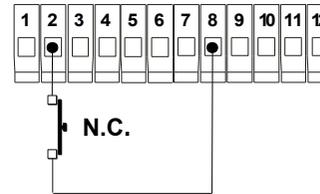
230 VAC POWER SUPPLY



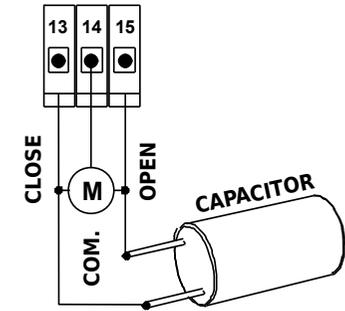
START



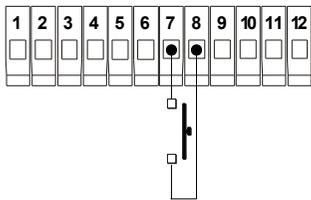
STOP



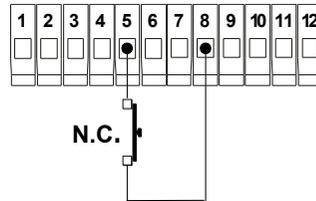
230 VAC MOTOR



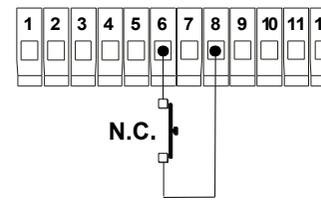
PEDESTRIAN START



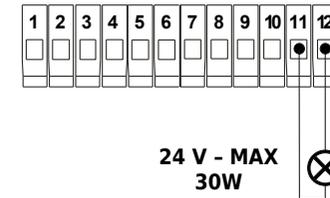
CLOSING LIMIT SWITCH



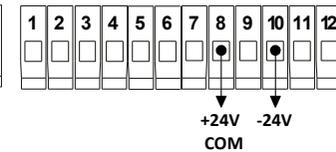
OPENING LIMIT SWITCH



FLASHING LAMP



24V DC - 400 mA



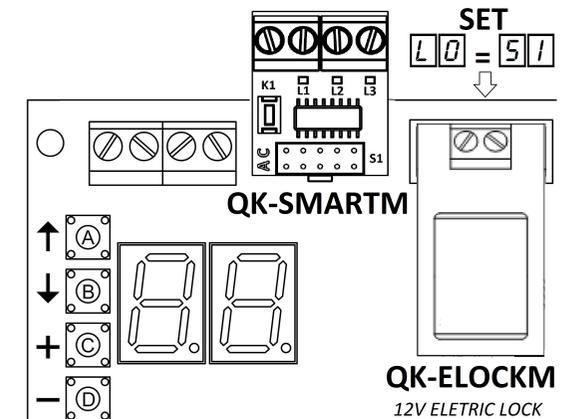
INTERNAL (OPENING) PHOTOCELL

EXTERNAL (CLOSING) PHOTOCELL

	INTERNAL (OPENING) PHOTOCELL	EXTERNAL (CLOSING) PHOTOCELL
PHOTOCELLS RECEIVER		
(4.A) PHOTOCELLS TRANSMITTER WITHOUT PHOTO TEST FUNCTION		
(4.B) PHOTOCELLS TRANSMITTER WITH PHOTO TEST FUNCTION		
(4.C) DISABLED BY HARDWARE		
(4.D) DISABLED BY SOFTWARE	Set E4 to no	Set E3 to no

QK-ELOCKM → Optional module for 12V electric lock

QK-SMARTM → Optional module for external relays



The parameter **E1** enables (**51**) or disables (**no**) the test of photocells. Settings **(4.A)** and **(4.C)** require **E1** set to **no**.

Stand By	The gate is completely closed and the safety devices are unactivated. The control board is ready to start a working cycle. In this state the flashing lamp is off.
Opening	The gate is opening and the flashing lamp blinks quickly.
Pause	During pause the motor is stopped and the flashing lamp is on. After pause time has expired (F10) the gate starts closing.
Closing	The gate is closing and the flashing lamp blinks slowly.
Stop opening	The gate has been stopped while it was opening. A new start command begins the closing phase. In this state the flashing lamp is off.
Stop closing	The gate has been stopped while it was closing. A new start command begins the opening phase. In this state the flashing lamp is off.
Types of Input	<p>There are two types of input: external and remote control. The external inputs are all devices (photocells, normally closed contacts and normally open contacts) wired to the terminal blocks. Each input is programmable with a function. The safety functions match the normally closed contacts. The other functions match the normally open contacts. The safety functions are: stop, internal photocell, external photocell, opening limit switches N.C. and closing limit switches N.C. The other functions are: start, pedestrian start, opening limit switches N.O. and closing limit switches N.O. The functions of terminal block inputs are configurable by parameters E1, E2, E3, E4, E5, E6 and E7.</p> <p>A remote control input is programmable as: start, stop, pedestrian start and fast closure start. The remote controls are configurable by parameters r1, r2, r3, r4.</p> <p>The control board doesn't distinguish between the type of input but only between the functions.</p>
Input Is activated	<p>An input is activated when its state changes from the standard state. For instance, a photocell is activated when the beam from the transmitter to the receiver is interrupted. While a generic push-button or a remote key is activated only when it is pushed down.</p> <p>All these actions are recognized by the control board which shows these changes on the display.</p> <p>When more inputs are activated at the same time the display shows only the most important input. The order from the most important to the least important input is: stop S1, internal and external photocells FH, external photocells EC, internal photocells ER, start G0, pedestrian start PE, open only OP, close only CL, Opening and Closing limit switches IH, Closing limit switch N.C. FC, Opening limit switch N.C. FR, Closing limit switch N.O. LC, Opening limit switch N.O. LR.</p>
Start commands	<p>The start commands are: start, pedestrian start, open and fast closure start. They are able to start a working cycle. The function of start commands depend on F5 and F6 parameters programming.</p> <p>To know more see F5 and F6 description.</p> <p>To know how the fast closure start command works see r4 description.</p> <p>To know how the start command works see Standard Working Cycle.</p> <p>To know how the pedestrian start command works see Pedestrian Working Cycle.</p>
Safety commands	<p>The safety commands are: stop, internal photocell and external photocell.</p> <p>The stop commands always stop the gate. Instead the functions of photocells depend on F8 parameter programming. To know more see F8 description.</p>
Standard working cycle	<p>A standard working cycle begins when an input programmed as start, open or fast closure is activated and the control board is in stand by.</p> <p>The motor works for a total time of R1 plus R2 seconds during the opening and the closing. When a standard working cycle is in progress, the pedestrian start commands are considered as a start. The working cycle is finished when the control board returns to stand by state. This functionality can be handled by parameters programming. The working cycle finishes when the control board returns to stand by. This functionality can be handled by parameters F10, F5, F6.</p>

Standard Working Time <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R1 </div>	<p>The motor works for R1 seconds. After this time the motor starts the slowdown for R2 seconds. This is for both phases: opening and closing.</p> <p>R1 is settable from 00 to 99 seconds.</p> <p>R2 is settable from 00 to 99 seconds.</p>
Slowdown Working Time <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R2 </div>	
Start Up Time <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R3 </div>	<p>R3 is the start up time of the motor. During this time the force of the motor increases constantly until it reaches the maximum power and the obstacle detection sensor is disabled. Each time the motor start, the first R3 seconds are the start up time.</p> <p>R3 is settable from 0.1 to 1.5 seconds.</p>
Standard Force <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R5 </div>	<p>R5 is the force of the motor during the standard working time R1.</p> <p>R5 is settable from 00 to 10</p>
Slowdown Force <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R6 </div>	<p>R6 is the force of the motor during the slowdown working time R2.</p> <p>R6 is settable from 00 to 10</p>
Standard Obstacle Detection Threshold <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R7 </div>	<p>During the standard working time R1, when the motor stress is higher than R7: The control board makes a decision in accordance with its programming as described in SENSOR OPERATING MODE (see page 7).</p> <p>When the motor is on and the standard working time is in progress, the control board display shows the motor stress. You can use this value as a feedback value. 00 is the minimum and 99 is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than 99. To disable the obstacle detection sensor during the standard working time R1 set R7 = n0. To set R7 = n0 hold down or keep pressing button C. R7 is settable from 00 to 99. After 99 the display shows n0.</p>
Slowdown Obstacle Detection Threshold <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R8 </div>	<p>During the slowdown working time R2, when the motor stress is higher than R8: The control board makes a decision in accordance with its programming as described in SENSOR OPERATING MODE (see page 7).</p> <p>When the motor is on and the slowdown is in progress, the control board display shows the motor stress. 00 is the minimum, 99 is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than 99. To disable the obstacle detection sensor during the slowdown working time R2 set R8 = n0. To set R8 = n0 hold down or keep pressing button C. R8 is settable from 00 to 99. After 99 the display shows n0.</p>
Motor Brake <div style="text-align: center; border: 1px solid black; padding: 2px;"> R9 </div>	<p>Motor brake in centiseconds. Useful to avoid gate getting stuck due to inertia. The motor brake is settable from n0 (disabled) to 50 (0.5 seconds).</p> <p>To set R9 = n0 hold down or keep pressing button D.</p>

There are two sensor operating mode: Obstacle Detection and Limit switch. They are described in the table below:

Obstacle Detection	Limit Switch
In this operating mode the motor changes direction. If the direction was closure, the gate opens completely. If the direction was opening, the gate closes for 2 seconds. After this time, it stops. A start command will restart the closing. This functionality is active once per working cycle. For additional times during the cycle the sensor works as a limit switch.	In this operating mode the motor finishes the working phase: from Opening to Pause, from Closing to Stand by.

The operating mode depends on the working phase and parameters programming. The working phases are: opening, opening slowdown, closing, closing slowdown. The relevant parameters are: $R2$, $R7$, $R8$, $E5$, $E6$.

- If $R7$ is set to $n0$ the sensor is disabled during the standard working time. This means that it doesn't work in any operating mode during the standard working time ($R1$).
- If $R8$ is set to $n0$ or $R2$ is equal to 00 the sensor is disabled during the slowdown working time. This means that it doesn't work in any operating mode during the slowdown working time ($R2$).
- If the limit switches inputs are installed ($E5=FR$ or LR and $E6=FL$ or LC): the sensor works in obstacle detection mode.
- If the opening limit switch input is not installed ($E6=n0$) and the opening is in progress: the sensor works in obstacle detection mode during the standard working time ($R1$). During the slowdown ($R2$) the sensor works in limit switch mode.
- If the opening limit switch input is not installed ($E6=n0$) and the slowdown phase is disabled ($R2 = 00$): the sensor works in limit switch mode during the opening.
- If the closing limit switch input is not installed ($E5=n0$) and the closing is in progress: the sensor works in obstacle detection mode during the standard working time ($R1$). During the slowdown ($R2$) the sensor works in limit switch mode.
- If the closing limit switch input is not installed ($E5=n0$) and the slowdown phase is disabled ($R2 = 00$): the sensor works in limit switch mode during the closing.
- If both limit switches inputs are not installed ($E5=n0$ and $E6=n0$): the sensor works in obstacle detection mode during the standard working time ($R1$). During the slowdown working time ($R2$) the sensor works in limit switch mode.
- If both limit switches inputs are not installed ($E5=n0$ and $E6=n0$) and the slowdown phase is disabled ($R2 = 00$): the sensor works in limit switch mode.

OPERATING MODE WORKING PHASE	Obstacle Detection	Limit Switch	Disabled
Opening	$E6 = FR$ or LR $E6 = n0$ and $R2$ enabled	$E6 = n0$ and $R2$ disabled	$R7 = n0$
Opening Slowdown	$E6 = FR$ or LR	$E6 = n0$	$R8 = n0$ or $R2$ disabled
Closing	$E5 = FL$ or LC or $E5 = n0$ and $R2$ enabled	$E5 = n0$ and $R2$ disabled	$R7 = n0$
Closing Slowdown	$E5 = FL$ or LC	$E5 = n0$	$R8 = n0$ or $R2$ disabled

Automatic Closure Time F0	After the opening the gate waits for F0 seconds before beginning the closing. To disable the automatic closure set F0 = 5E . To set 5E hold down or keep pressing button C until the display shows 5E .										
Pedestrian Time F1	A pedestrian command opens the gate for F1 seconds. F1 is settable from 00 to R1 .										
Kick Back Function During Closing F2	When the gate is closing and the slowdown is finished, a ramp pulse is executed by motor. This pulse is F2 seconds long and the obstacle detection sensor is disabled for the same amount of time. After the pulse the closing phase is finished. F2 is settable from 0.0 to 2.5 seconds										
Pre-blinking Time F3	Before starting the motor, the flashing lamp blinks for F3 seconds. After this time the flashing lamp still blinks and the motor start moving. F3 is settable from 0.0 to 5.0 seconds										
Kick Back Function During Opening F4	F4 = 51 → ENABLED F4 = n0 → DISABLED Before opening motor closes for 0.5 seconds. The force of the motor A is set to maximum power and the obstacle detection is disabled. This function can be useful when the electric lock is installed and opening is difficult.										
Start Commands Functionality F5 F6	STANDARD F5 = n0 and F5 = n0 <i>During the opening:</i> The start commands stop the opening. <i>During the closing:</i> The start commands stop the closing and begin the opening.	COMMUNITY MODE F5 = 51 <i>During the opening:</i> The start commands don't have any effect. <i>During the closing:</i> The start commands stop the closing and begin the opening.	STEP-BY-STEP F5 = n0 and F5 = 51 <i>During the opening:</i> The start commands stop the gate. <i>During the closing:</i> The start commands stop the gate.								
Rapid Closure delay F7	During the opening: once all photocells have been activated, both internal and external, the gate starts closing after F7 seconds. The fast closure is allowed only if gate has been started by a remote stored through C4 function. F7 is settable from 1.5 to 5.0 seconds.										
Photocells Logic F8	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 48%;"> F8 = 51 → STANDARD MODE During the opening: If the internal photocell is activated the control board stops the opening and starts the closing. After 3 seconds the closure is stopped and the control board state is stop-opening. The activation of the external photocell doesn't have any effect Instead. During the closing: If the external photocell is activated the control board stops the closing and starts the opening. The activation of the internal photocell doesn't have any effect instead. </div> <div style="width: 48%;"> F8 = n0 → REVERSE MODE During the opening: While the internal photocell is activated the control board stops the opening. When the internal photocell is deactivated the control board continues the opening. The activation of the external photocell doesn't have any effect instead. During the closing: If the external photocell is activated the control board stops the closing and starts the opening. If the internal photocell is activated the control board stops the closing and waits for the opening. The opening starts only when the internal photocell is deactivated. </div> </div> <p>Before the gate starts the opening phase: if E3 = E1 : The opening <i>cannot be started</i> if external photocell is detecting an obstacle. ← SAFER SETTING if E3 = E0 : The opening <i>can be started</i> even if external photocell is detecting an obstacle. </p>										
Electric Lock L0	L0 = 51 → ENABLED The electric-lock module is managed. The module must be installed on the electric-lock socket.	L0 = n0 → DISABLED The electric-lock is not managed. The module is not installed on the electric-lock socket.									
Cold Winter L1	The cold winter function is useful in countries with very cold winters. The motor is activated with the minimum power for L1 minutes out of 10 minutes to keep the control board box and the motor warm. When the motor is activated with the minimum power, the gate doesn't move. The function runs when the gate is completely open or in stand-by only. When L1 is set to 00 the function is disabled. L1 is settable from 00 to 10 .										
Assistance Request from cycle counter L5	L5 = n0 → DISABLED When the gate has completed L5 working cycles, the display shows 5L . Each 20 minutes the flashing lamp is on for 1 minutes. This function is useful for programming assistance request. L5 is programmable from R1 to G9 . The letter is the multiplier of the number A (x 1) , B (x 10) , C (x 100) , D (x 1 000) , E (x 10 000) , F (x 100 000) and G (x 1 000 000) . In this way you can program assistance request function from: 1-9 (R), 10-90 (b), 100 – 900 (C), 1000 – 9000 (d), 10 000 – 90 000 (E), 100 000 – 900 000 (F), 1 000 000 – 9 000 000 (G) working cycles.										
Working Cycle Counter L6	It is the total working cycle counter. The display shows a letter and a number. The letter is the multiplier of the number: A (x 1) , B (x 10) , C (x 100) , D (x 1 000) , E (x 10 000) , F (x 100 000) and G (x 1 000 000) . For instance if a gate has completed 1365 working cycle then L6 shows d.1 . Pressing button D the display shows the complete value: <table style="width: 100%; text-align: center; margin-top: 10px;"> <tr> <td style="border: 1px solid black; padding: 2px;">d.1</td> <td style="border: 1px solid black; padding: 2px;">C.3</td> <td style="border: 1px solid black; padding: 2px;">b.6</td> <td style="border: 1px solid black; padding: 2px;">R.5</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>3</td> <td>6</td> <td>5</td> </tr> </table>			d.1	C.3	b.6	R.5	1	3	6	5
d.1	C.3	b.6	R.5								
1	3	6	5								

Erasing a remote key 	<p>Keep pressing A or B button until the display shows . After a few seconds the control board starts scanning for saved codes. Each code showed is a remote key identification number previously saved. To erase a displayed code, hold down button C until display turns off.</p>
Saving a remote key  START  STOP  PEDESTRIAN  FAST CLOSURE	<p>A remote key is configurable as: start , stop , pedestrian  or fast closure . Hold down or keep pressing A or B button on the control board until the display shows the chosen function , ,  or . After about one second, the display shows . Hold down an unsaved remote key. The display shows . To save push down the button C on the control board. After saving, the display shows the remote key identification number. The control board holds up to 99 codes. If the memory is full, the display shows  when trying to save the remote key.</p> <ul style="list-style-type: none">  Start The start function begins a Standard Working Cycle : Motor A starts opening before Motor B.  seconds later, Motor B starts opening. After the pause , Motor B starts closing.  seconds later, Motor A starts closing.  Stop The stop function stops the gate.  Pedestrian The pedestrian function begins a Pedestrian Working Cycle: Motor A works normally while Motor B stays off.  Fast closure <i>During the opening</i>: once all photocells have been activated, both internal and external, the gate starts closing after 5 seconds. <i>During the pause time</i> : once all photocells have been activated, both internal and external, the gate starts closing. Required settings : (1). Both Internal and external photocells must be installed. (2). The parameter  must be set to . (3). The parameter  must be set to . If these requirements are not fulfilled, the remote key memorized as  operates as a standard start signal(). This function is active once per working cycle.
Erasing all remote controls 	<p>Keep pressing A or B button until the display shows . After a few seconds the control board shows . To erase all saved codes, hold down button C until the display stops flashing  (YES).</p>
Programmable radio functions   	<p>The programmable radio functions are: open only , close only , dead man open , dead man close , and ELECTRIC LOCK . To save see SAVING A REMOTE KEY.</p> <p>To set a function select ,  or  by pressing button A or B. Hold down button D. The display blinks showing ,  or . When the display stop blinking release button D. Selecting the function using buttons C or D. The</p> <p> OPEN opens the gate.  CLOSE closes the gate.  DEAD MAN opens/closes the gate even when the safety input contacts are open(I.E. stop input). The dead man functions work while the button of the remote is press only.  ELECTRIC LOCK activates the electric-lock module by means of remote key. For instance, It may be useful when you want to unlock an electric-lock installed on a pedestrian gate beside the electric gate. (Available on the terminal block inputs, too).</p>

SAVING A REMOTE FROM A DISTANCE

You can add a remote key to the control board memory without opening the protective housing. You need a remote previously stored. **Proceed as follows:**

- Open the gate (completely giving a start input).
- Brake the photocell beam.
- Hold down the remote key previously stored. After 5 seconds the flashing lamps blinks and the relay starts clicking.
- Release the remote key. The flashing lamp gets on and the relay stops clicking.
- Within 10 seconds press the new remote key. The flashing lamp blinks three times and the relay clicks three times. The remote key has been saved as **START** ().

Each terminal block is programmable by a configuration parameter.

$\boxed{E1}$ → input 1, $\boxed{E2}$ → input 2, $\boxed{E3}$ → input 3, $\boxed{E4}$ → input 4, $\boxed{E5}$ → input 5, $\boxed{E6}$ → input 6, and $\boxed{E7}$ → input 7.

FUNCTIONS	DESCRIPTION	TYPE	TERMINAL BLOCK INPUT
<p>$\boxed{n0}$</p> <p>DISABLED</p>	<p>Disable the chosen input. The inputs $\boxed{E2}$, $\boxed{E3}$ and $\boxed{E4}$ have the auto-enable function. When the terminal block input is disabled and a normally closed contact is wired to the input, the control board sets that input equal to the SAFETY value. For instance, if $\boxed{E2}$ is set to $\boxed{n0}$ and a normally closed contact is wired to input 2, the control board sets $\boxed{E2}$ to \boxed{SE}.</p>		<p>FROM INPUT 1 TO 7</p> <p>$\boxed{E1}$, $\boxed{E2}$, $\boxed{E3}$, $\boxed{E4}$, $\boxed{E5}$, $\boxed{E6}$, $\boxed{E7}$</p> <p>=</p> <p>$\boxed{n0}$</p>
<p>\boxed{SE}</p> <p>STOP</p>	<p>The stop function stops the gate movement.</p>	N.C. SAFETY	<p>INPUT 2 → $\boxed{E2} = \boxed{SE}$</p>
<p>\boxed{EC}</p> <p>EXTERNAL (CLOSING) PHOTOCELL LOGIC 1</p>	<p>During the closing: the external (closing) photocells stop the closing and start the opening.</p> <p>During the opening: the external (closing) photocells do not have any effect.</p>	N.C. SAFETY	<p>INPUT 3 → $\boxed{E3} = \boxed{EC}$</p>
<p>\boxed{ED}</p> <p>EXTERNAL (CLOSING) PHOTOCELL LOGIC 2</p>	<p>Same like \boxed{EC} but the opening starts even if the external (closing) photocell is detecting an obstacle.</p>	N.C. SAFETY	<p>INPUT 3 → $\boxed{E3} = \boxed{ED}$</p>
<p>\boxed{ER}</p> <p>INTERNAL (OPENING) PHOTOCELL</p>	<p>During the opening: The internal (opening) photocell stops the opening and starts the closing. After 2 seconds the closure is stopped. A start command restore the closing.</p> <p>During the closing: the internal (opening) photocell does not have any effect.</p>	N.C. SAFETY	<p>INPUT 4 → $\boxed{E4} = \boxed{ER}$</p>
<p>$\boxed{G0}$</p> <p>START</p>	<p>The START function begins a STANDARD WORKING CYCLE: The gate opens for $\boxed{R1}$ plus $\boxed{R2}$(slowdown) seconds, stays open for $\boxed{F0}$ seconds, and then closes.</p>	N.O.	<p>INPUT 1 → $\boxed{E1} = \boxed{G0}$</p>
<p>\boxed{PE}</p> <p>PEDESTRIAN</p>	<p>The PEDESTRIAN START function begin a PEDESTRIAN WORKING CYCLE: the gate opens for $\boxed{F1}$ seconds.</p>	N.O.	<p>INPUT 7 → $\boxed{E7} = \boxed{PE}$</p>
<p>$\boxed{OP/CL}$</p> <p>OPEN / CLOSE</p>	<p>The open/close function opens/close the gate. The close function does not work if the gate is closed. It works even the gate closed but only at the power on.</p>	N.O.	<p>INPUT 1 → $\boxed{E1} = \boxed{OP/CL}$</p> <p>INPUT 7 → $\boxed{E7} = \boxed{OP/CL}$</p>
<p>$\boxed{PO/PC}$</p> <p>DEAD-MAN OPEN / CLOSE</p>	<p>The dead-man functions allow the opening/closing of the gate even if the safety inputs are activated (I.E. stop input) and the programmed input is activated.</p>	N.O.	<p>INPUT 1 → $\boxed{E1} = \boxed{PO/PC}$</p> <p>INPUT 7 → $\boxed{E7} = \boxed{PO/PC}$</p>
<p>$\boxed{FR/LR}$</p> <p>OPENING LIMIT SWITCH</p>	<p>The OPENING LIMIT SWITCH terminates the opening phase.</p> <p>\boxed{FR} → Normally closed limit switch.</p> <p>\boxed{LR} → Normally open limit switch.</p>	N.C. / N.O.	<p>INPUT 6 → $\boxed{E6} = \boxed{FR} / \boxed{LR}$</p>
<p>$\boxed{FC/LC}$</p> <p>CLOSING LIMIT SWITCH</p>	<p>The CLOSING LIMIT SWITCH terminates the closing phase.</p> <p>\boxed{FC} → Normally closed limit switch.</p> <p>\boxed{LC} → Normally open limit switch.</p>	N.C. / N.O.	<p>INPUT 5 → $\boxed{E5} = \boxed{FC} / \boxed{LC}$</p>
<p>\boxed{EQ}</p> <p>QK-SMARTM</p>	<p>The QK – SMARTM command doesn't have any effect on the gate status. It can be used in combination with the QK-SMARTM module. For instance a light may be turned on through the key selector without activating the gate.</p>	N.O.	<p>INPUT 1 → $\boxed{E1} = \boxed{EQ}$</p> <p>INPUT 7 → $\boxed{E7} = \boxed{EQ}$</p>
<p>\boxed{EL}</p> <p>ELECTRIC-LOCK</p>	<p>The ELECTRIC-LOCK function activates the electric-lock with a push button wired at the terminal block input. For instance It may be useful when you want to unlock an electric-lock installed on a pedestrian gate beside the electric gate. (Available on remote controls, too).</p>	N.O.	<p>INPUT 1 $\boxed{E1} = \boxed{EL}$</p> <p>INPUT 7 $\boxed{E7} = \boxed{EL}$</p>

<p>Photocells Test</p> <p>E1</p>	<p>E1 = S1 → ENABLED E1 = n0 → DISABLED</p> <p>Each time the gate starts, the control board checks the photocells. If no errors are detected the motor can be started. Vice versa the motor cannot start and the control board display shows E1.</p>
<p>Motor Thermal Test</p> <p>E2</p>	<p>E2 = S1 → ENABLED E2 = n0 → DISABLED</p> <p>Before starting a working cycle the motor is tested. When the display shows 9A the motor is in thermal protection. This test may fail if the motor is badly connected. When the motor is in thermal protection, the working cycle cannot be started.</p>

COURTESY FUNCTIONS

<p>Default Restore</p> <p>d0</p>	<p>To restore the factory default setting, keep pressing button A or B until the display shows d0. After a few seconds the control board shows n0. To execute hold down button C until the display shows - -. The factory default has been set and the control board state is in stand by state. This function doesn't have any effect on radio programming.</p>								
<p>Motor Working Time Programming</p> <p>P1</p>	<p>P1 is a semi-automatic procedure to acquire the working time parameters. The working time parameters are R1, R2 and F0. In other words, after this procedure the standard working time, the slowdown working time of the motor and the pause time are acquired by the control board. Before beginning this procedure, check that all safety devices are connected, the control board is in stand by state, and the sense of rotation of the motor is correct. To begin this procedure hold down or keep pressing button A or B until the control board display shows P1. After a few seconds the control board display shows - -.</p> <p>After pressing a start input, the procedure will start. This procedure is divided into 3 steps: R1, R2 and F0. In each step the linked parameter is programmed. During the whole programming procedure the obstacle detection sensor is disabled.</p> <table border="1" data-bbox="284 1041 1548 2027"> <tr> <td data-bbox="284 1041 494 1131"> <p>P1 → - -</p> </td> <td data-bbox="502 1041 1548 1131"> <p>The control board is ready to start the motor working time programming. To go to R1 press any start input.</p> </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1131 494 1489"> <p>R1</p> </td> <td data-bbox="502 1131 1548 1489"> <p>The standard working time of the motor (R1) is being programmed. The gate is opening. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 30 seconds will be added to R1. </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1489 494 1848"> <p>R2</p> </td> <td data-bbox="502 1489 1548 1848"> <p>The slowdown working time of the motor (R2) is being programmed. The gate is slowing down. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 45 seconds will be added to R2. </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1848 494 2027"> <p>F0</p> </td> <td data-bbox="502 1848 1548 2027"> <p>The pause time is being programmed (F0). The gate is stopped. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.</p> </td> </tr> </table>	<p>P1 → - -</p>	<p>The control board is ready to start the motor working time programming. To go to R1 press any start input.</p>	<p>R1</p>	<p>The standard working time of the motor (R1) is being programmed. The gate is opening. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 30 seconds will be added to R1. 	<p>R2</p>	<p>The slowdown working time of the motor (R2) is being programmed. The gate is slowing down. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 45 seconds will be added to R2. 	<p>F0</p>	<p>The pause time is being programmed (F0). The gate is stopped. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.</p>
<p>P1 → - -</p>	<p>The control board is ready to start the motor working time programming. To go to R1 press any start input.</p>								
<p>R1</p>	<p>The standard working time of the motor (R1) is being programmed. The gate is opening. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to R2 press any start input. To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 30 seconds will be added to R1. 								
<p>R2</p>	<p>The slowdown working time of the motor (R2) is being programmed. The gate is slowing down. To change the programming phase: If opening limit switch is not installed (E6 = n0):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 press any start input. <p>If opening limit switch is installed (E6 = S1):</p> <ul style="list-style-type: none"> To go to F0 wait until the gate reaches the opening limit switch. An extra time of 45 seconds will be added to R2. 								
<p>F0</p>	<p>The pause time is being programmed (F0). The gate is stopped. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.</p>								

DECLARATION OF COMPLIANCE

Manufacturer: **Quiko Italy**
Via Seccalegno,19
36040 Sossano (VI)
Italia

declares under his own responsibility that the product:
Control board **QK-CE220RL4**

complies with the main safety requirements issued by the following directives:

- ✓ Radio Sets - 1999/05/EC ;
- ✓ Low Voltage - 2006/95/EC ;
- ✓ Electromagnetic Compatibility - 2004/108/EC

and any revisions thereof, and complies with the provisions that implement said directives in the National Legislation of the Country of destination where the products are to be used.

Sossano, 10/11/2012

Il Legale Rappresentante
Luca Borinato





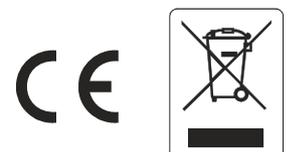
Quiko Italy

Via Seccalegno, 19
36040 Sossano (VI) - Italy
Tel. +39 0444 785513
Fax +39 0444 782371
info@quiko.biz
www.quikoitaly.com



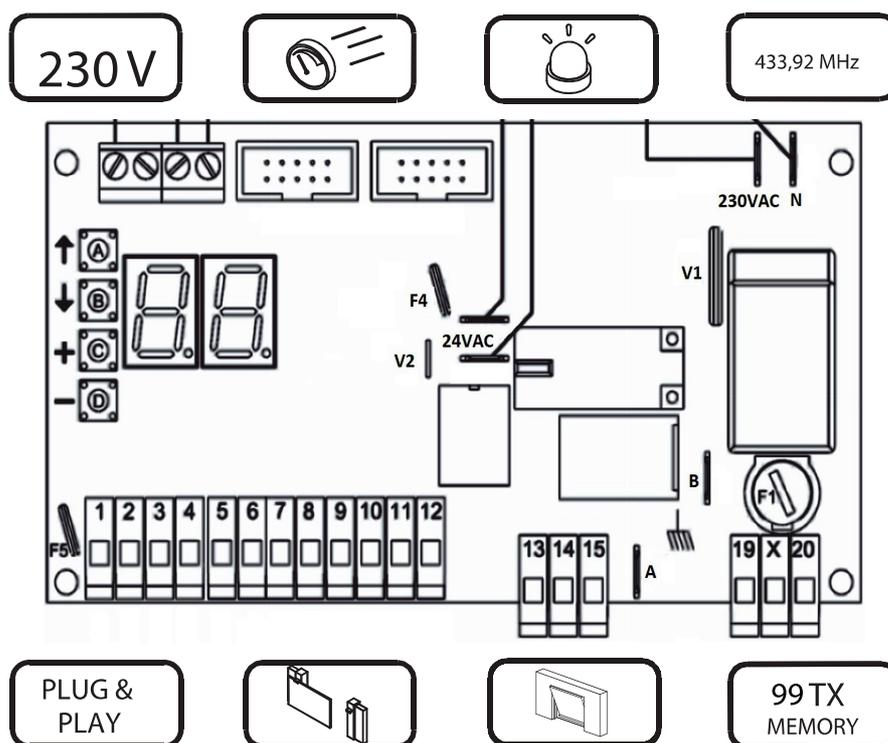
*The Manufacturer can technically improve
the quality of its products without
any prior notice.*

www.quikoitaly.com



QK-CE220RL4

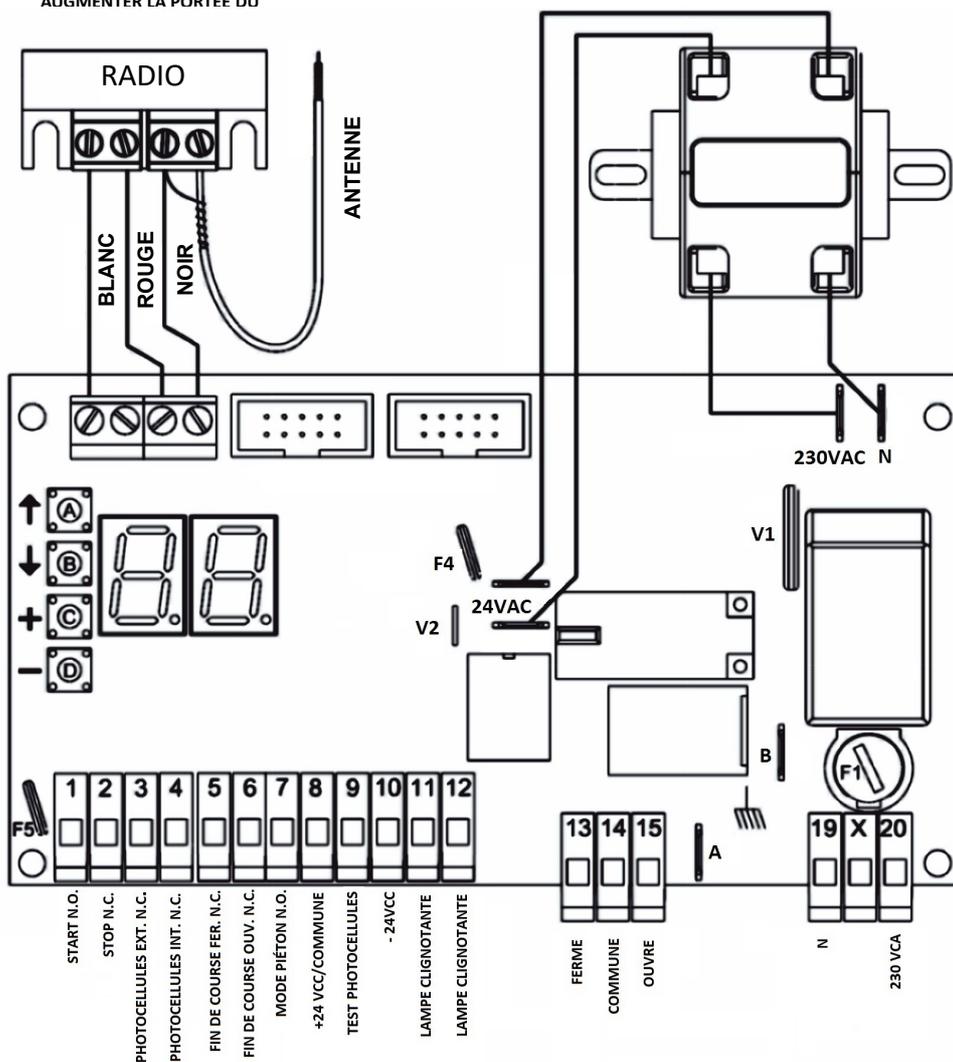
Logique de commande pour un moteur 230V



qui  **lö**®
opening solutions

SCHÉMA DE LA CENTRALE

PLACER LE MODULE À L'INTÉRIEUR
DU CLIGNOTANT OU DANS LE
BOÎTIER DE L'ANTENNE POUR
AUGMENTER LA PORTÉE DU



COMPOSANTES

A	Bouton A
B	Bouton B
C	Bouton C
D	Bouton D
F1	Fusible 250VAC 5A
F4	Resettable fuse 24V 1.6A
F5	Resettable fuse 24V 0.6A
A B	Bornes de masse
CN	Connecteur electro-serrure
V1	Varistor primaire
V2	Varistor secondaire
1 to 20	Bornier

IMPORTANT

FUSIBLE RÉARMABLE

APRÈS UN COURT CIRCUIT:
ÉTEINDRE LA CENTRALE ET
ENLEVER LE COURT-CIRCUIT.
ATTENDRE AU MOINS 60
SECONDES AVANT D'ALLUMER
LA CENTRALE



CONNEXIONS DES ENTRÉES

PHOTOCELLULES EXTERNES	ALIMENTATION 24V CC		TYPE	BROCHE		CONFIG. PARAM.
TRANSMETTEUR	8 +	10 -	N.C.	X	X	E3
RÉCEPTEUR				3	8	

PHOTOCELLULES INTERNES	ALIMENTATION 24V CC		TYPE	BROCHE		CONFIG. PARAM.
TRANSMETTEUR	8 +	10 -	N.C.	X	X	E4
RÉCEPTEUR				4	8	

AUTRES ENTRÉES	TYPE	BROCHE		CONFIG. PARAM.
START – OUVRE SEULEMENT – FERME SEULEMENT	N.O.	1	8	E1
MODE PIÉTON – OUVRE SEULEMENT – FERME SEULEMENT	N.O.	7	8	E7
STOP	N.C.	2	8	E2
FIN DE COURSE FERMETURE	N.C.	5	8	E5
FIN DE COURSE OUVERTURE	N.C.	6	8	E6

N.C. Normalement fermé N.O. Normalement ouvert

CONNEXIONS DES SORTIES

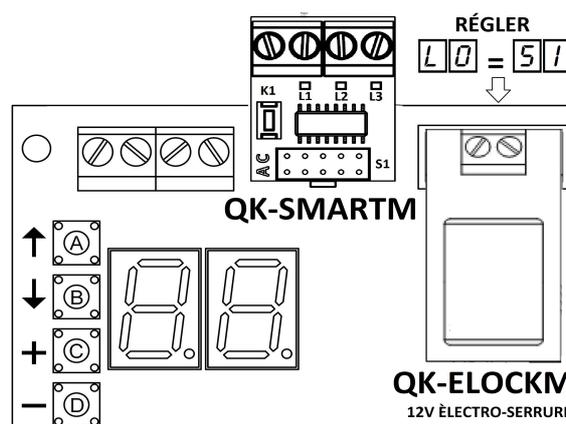
MOTEUR	FERME	COMMUNE	OUVRE
MOTEUR	13	14	15
BROCHES DE LA LAMPE CLIGNOTANTE 24V (20W)		BROCHES 24VCC 150 mA	
11	12	8 +	10 -

ALIMENTATION ÉLECTRIQUE

BROCHES ALIMENTATION 230 VCA	
19	20

QK-ELOCKM → Module électro-serrure 12V optionnel

QK-SMARTM → Module optionnel pour relais externes



Réglage moteur A

AFFICHAGE	DÉFAUT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DÉSCRIPTION
A1	14 sec	99	00	Temps de travail standard.
A2	7 sec	99	00	Temps de travail au ralenti.
A3	0.8 sec	1.5 sec	0.1 sec	Temps de démarrage.
A5	6	10	1	Force standard.
A6	8	10	1	Force au ralenti.
A7	NO (DÉSACTIVÉ)	99 - NO	0	Seuil détection obstacles en mode standard. Durant l'ouverture, pour un temps de travail standard, l'afficheur indique l'effort du moteur A.
A8	NO (DÉSACTIVÉ)	99 - NO	0	Seuil détection obstacles en mode ralenti. Durant l'ouverture, pour un temps de travail ralenti, l'afficheur indique l'effort du moteur A.
A9	12	50	NO	Frein moteur en centièmes de seconde après l'activation de la fin de course. Utile pour éviter que le portail ne se coince à cause de l'inertie. Régler sur no pour désactiver.

Fonctions Radio

AFFICHAGE	<input type="checkbox"/> C	DÉSCRIPTION
R0	1...2...	Effacer Pour effacer un émetteur : maintenir appuyé le bouton <input type="checkbox"/> C sur le code sélectionné jusqu'à ce que l'afficheur s'éteigne**
R1	EE	Sauv. Pour sauvegarder une touche d'un émetteur : maintenir appuyée une touche. Lorsque l'afficheur indique EE , appuyer sur le bouton <input type="checkbox"/> C de la centrale de contrôle
R2		
R3		
R4		
R5	no	Effacer Pour effacer tous les codes : maintenir appuyé le bouton <input type="checkbox"/> C jusqu'à ce que l'afficheur arrête de clignoter S1
R6	EE	Sauv. Fonctions radio programmables. Sauvegarder un émetteur comme une de fonctions suivantes : Ouvre seulement oP , ferme seulement CL , Ouverture homme mort PO , fermeture homme mort PC , électro serrure EL .
R7		
R8		

Fonctions générales

AFFICHAGE	DÉFAUT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DÉSCRIPTION
F0	10 sec	99 sec	00 sec	Temps de fermeture automatique Pour désactiver appuyer sur le bouton <input type="checkbox"/> C jusqu'à ce que l'afficheur montre 5t.
F1	07 sec	A1 sec	00 sec	Temps mode piéton.
F2	0 sec	2.5 sec	0.0 sec	Coup de fermeture. Elle est utile en présence d'une électro-serrure.
F3	0.0 sec	4.0 sec	00 sec	Temps de pré-clignotement.
F4	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Coup d'ouverture. Elle est utile en présence d'une électro-serrure.
F5	NO (OFF)	SI (ON)	SI (OFF)	Pas à pas.
F6	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Mode copropriété.
F7	5.0 sec	5.0 sec	1.5 sec	Temps de fermeture rapide
L0	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Électro-serrure.
L1	00	00 min	10 min	Fonction hiver froid. Cette fonction est utile dans les pays où l'hiver est particulièrement froid.
L3	no	SI	NO	Mode 1 moteur. Seul le moteur A fonctionne.
L5	no	E.9	A.1	Demande d'assistance du compteur de cycles.
L6	X	G.9	A.0	Compteur du total des cycles de travail.
E1	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Test photocellules.
E2	SI (ON)	SI (ON)	NO (OFF)	Test moteurs en surchauffe.

BOUTONS

<input type="checkbox"/> A	défile le menu de R1 à P2
<input type="checkbox"/> B	défile le menu de P2 à R1
<input type="checkbox"/> C	Augmente la valeur ou définit S1 (cela signifie: ON ou ACTIVÉ).
<input type="checkbox"/> D	Diminue la valeur ou définit no (cela signifie: Off ou DÉSACTIVÉ).

Réglage du bornier

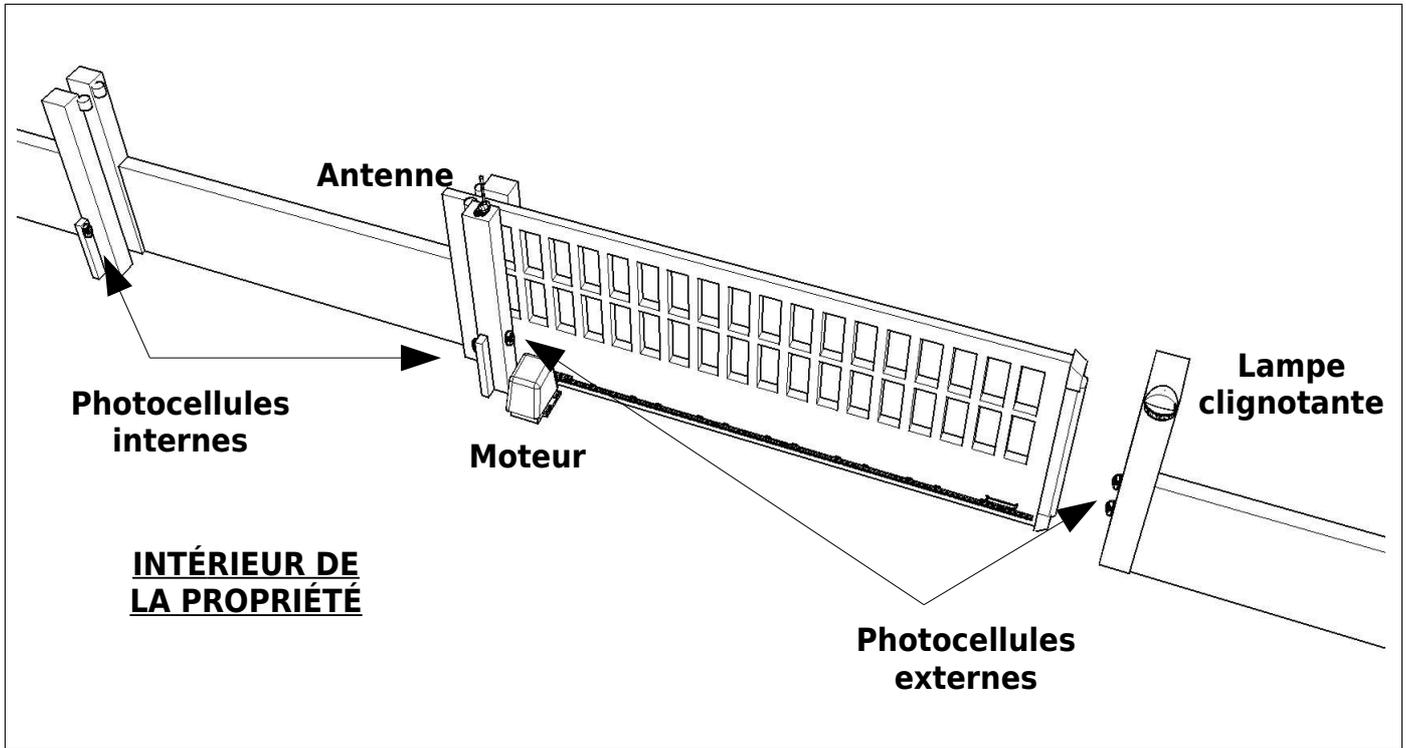
AFFICHAGE	<input type="checkbox"/> C	<input type="checkbox"/> D	DÉSCRIPTION			
E1	↓	↑	no = Désactivé. Go = Start N.O. oP = Ouvre seulement N.O. CL = Ferme seulement N.O. PO = Ouverture homme mort N.O. PC = Fermeture homme mort N.O. EO = Commande QK-SMARTM N.O. EL = Commande électro serrure N.O.			
			E2	↓	↑	no = Désactivé. SE = Stop N.C.
			E3	↓	↑	no = Désactivé. EC = Photocellule externe N.F. ED = pareil que EC avec la possibilité d'ouverture même si la photocellule externe détecte un obstacle.
			E4	↓	↑	no = Désactivé. ER = Photocellule interne N.C.
			E5	↓	↑	no = Désactivée. FC = Fin de course fermeture N.C. LC = Fin de course fermeture N.O.
E6	↓	↑	no = Désactivée. FR = Fin de course ouverture N.C. LR = Fin de course ouverture N.O.			
			E7	↓	↑	no = Désactivé. PE = Mode piéton N.O. oP = Ouvre seulement N.O. CL = Ferme seulement N.O. PO = Ouverture homme mort N.O. PC = Fermeture homme mort N.O. EO = Commande QK-SMARTM N.O. EL = Commande électro serrure N.O.

Fonctions de courtoisie

AFFICHEUR	AFFICHEUR	<input type="checkbox"/> C	DÉSCRIPTION
d0	no	définit	Pour rétablir la configuration par défaut appuyer sur le bouton <input type="checkbox"/> C jusqu'à ce que l'afficheur indique EE
P1	EE	x	Quand une commande start est reçue la centrale entame une procédure automatique pour connaître le temps de travail du portail.

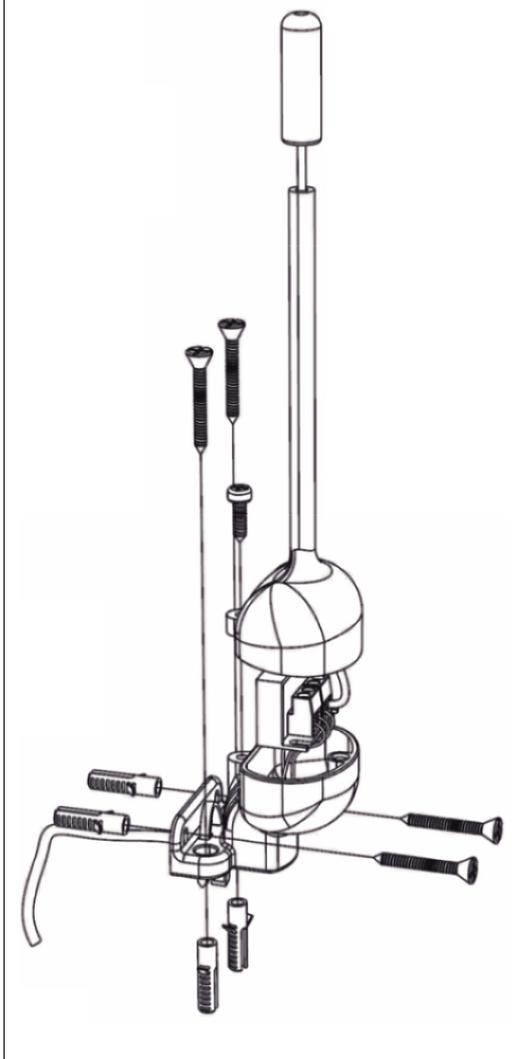
Signalisations

SE	Stop.
FR	Photocellule externe + Photocellule interne.
ER	Photocellule interne.
EC	Photocellule externe .
ED	Photocellule externe .
Go	Start.
PE	Start mode piéton.
oP	Ouvre seulement.
CL	Ferme seulement.
PO	Ouverture homme mort.
PC	Fermeture homme mort.
EL	Commande électro-serrure.
EO	QK-SMARTM commande N.O.
IH	Fin de course ouverture + Fin de course fermeture.
FR	Fin de course ouverture. Normalement fermé.
FC	Fin de course fermeture Normalement fermé.
LR	Fin de course ouverture. Normalement ouvert.
LC	Fin de course fermeture. Normalement ouvert.
SL	Demande d'assistance du compteur de cycles.
- -	Émetteur appuyé.
OE	Centrale endommagée pour cause de surtension.
IE	Erreur test photocellule.
7R	Le moteur A a détecté un obstacle.
BR	Le moteur a détecté un obstacle pendant le cycle de travail au ralenti.
9R	Le moteur est en protection thermique.
FF	Mémoire radio pleine.

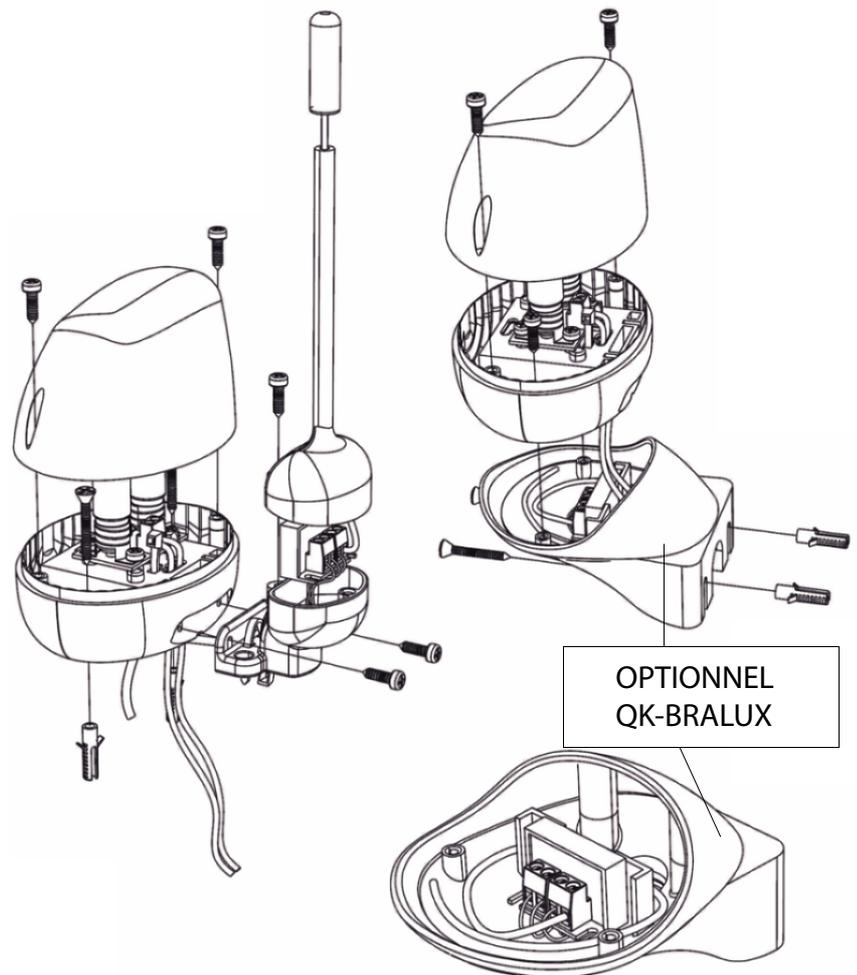


INSTALLATION DE LA RADIO

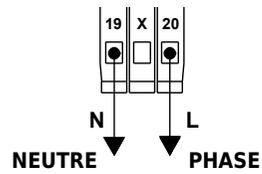
L'INTÉRIEUR DE L'ÉTUI DE L'ANTENNE
QK-ANA433_V4 OPTIONNEL



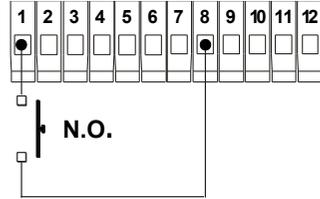
L'INTÉRIEUR DE LA LAMPE CLIGNOTANTE



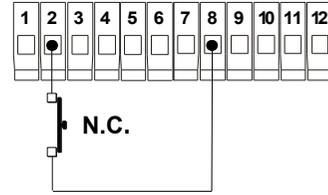
ALIMENTATION 230 VCA



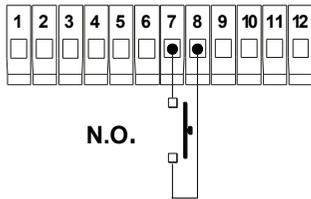
START



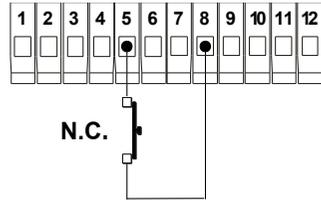
STOP



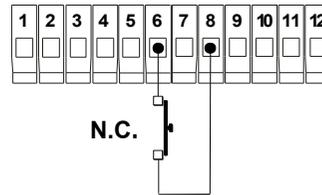
START MODE PIÉTON



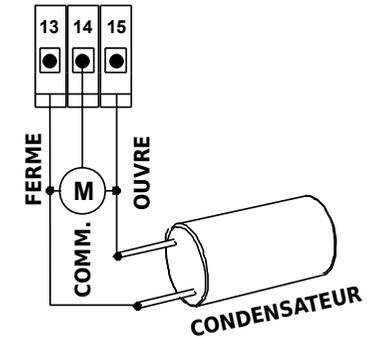
FIN DE COURSE FERMETURE



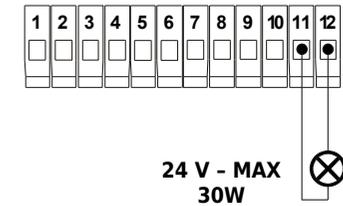
FIN DE COURSE OUVERTURE



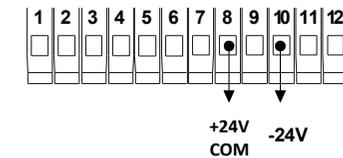
MOTEUR 230 VAC



LAMPE CLIGNOTANTE



24VCC - 150mA



	PHOTOCELLULES INTERNES	PHOTOCELLULES EXTERNES
RÉCEPTEUR PHOTOCELLULES		
(4.A) TRANSMETTEUR PHOTOCELLULES SANS FONCTION TEST		
(4.B) TRANSMETTEUR PHOTOCELLULES AVEC FONCTION TEST		
(4.C) DÉSACTIVÉ PAR HARDWARE		
(4.D) DÉSACTIVÉ PAR SOFTWARE	Régler <input type="checkbox"/> 4 sur <input type="checkbox"/> 0	Régler <input type="checkbox"/> 3 sur <input type="checkbox"/> 0

Le paramètre 1 active (1) ou désactive (0) le test des photocellules. Les paramètres (4.A) et (4.C) nécessitent que 1 soit réglé sur 0.

Stand By	Le portail est complètement fermé et les dispositifs de sécurité sont désactivés. La centrale de commande est prête à commencer un cycle de travail. Dans cet état la lampe clignotante est éteinte.
Ouverture	Le portail est entrain de s'ouvrir et la lampe clignotante clignote rapidement.
Pause	Pendant la pause le moteur est arrêté et la lampe clignotante est allumée. Après la fin du temps de pause (F0) le portail commence la fermeture.
Fermeture	Le portail est entrain de se fermer et la lampe clignotante clignote lentement.
Stop ouverture	Le portail a été arrêté pendant l'ouverture. Une nouvelle commande start commence une phase de fermeture. Dans cet état la clignotante est éteinte.
Stop fermeture	Le portail a été arrêté pendant la fermeture. Une nouvelle commande start commence une phase d'ouverture. Dans cet état la lampe clignotante est éteinte.
Types d'entrées	Les entrées peuvent être externes ou télécommandées. Les entrées externes sont tous les dispositifs (photocellules, contacts normalement fermés et contacts normalement ouverts) reliés au bornier. Chaque entrée est associable à une fonction. Les fonctions de sécurité sont associées aux contacts normalement fermés. Les autres fonctions sont des contacts normalement ouverts. Les fonctions de sécurité sont: Stop, photocellules internes et photocellules externes, fin de course ouverture N.F. et fin de course fermeture N.F. Les autres fonctions sont: start, start mode piéton, fin de course ouverture N.O. et fin de course fermeture N.O. Les fonctions des entrées du bornier sont configurables à l'aide des paramètres E1, E2, E3, E4, E5, E6 et E7. Les entrées télécommandées sont programmables comme : Start, stop, mode piéton et fermeture rapide. Les entrées télécommandées sont configurables à l'aide des paramètres C1, C2, C3 et C4. La centrale ne distingue pas entre les types d'entrées mais entre les fonctions.
Entrée activée	Une entrée est activée lorsque son état change par rapport à sa valeur standard. Par exemple: Une photocellule est activée lorsque le faisceau qui relie le transmetteur au récepteur est interrompu, un interrupteur, un bouton poussoir ou une touche de télécommande sont activés lorsqu'ils sont appuyés. Toutes ces actions sont reconnues par la centrale de commande qui indique les changements sur l'afficheur. Quand plusieurs entrées sont activées simultanément la centrale de contrôle affiche la plus importante. La priorité de la plus haute à la plus basse est la suivante: stop S1, photocellules internes et externes F1, photocellules externes E1, photocellules internes E2, start C1, start mode piéton F2, ouvre seulement O1, ferme seulement C1, fin de course ouverture et fermeture I1, fin de course fermeture N.F. F1, fin de course ouverture N.C. F2, fin de course fermeture N.O. L1, fin de course ouverture N.O. L2.
Commandes start	Les commandes de start sont: start, start mode piéton, ouvre et fermeture rapide. Elles sont en mesure d'entamer un cycle de travail. Le fonctionnement des commandes de start dépend de la programmation des paramètres F5 et F6. Pour savoir d'avantage voir la description de F5 et F6. Pour connaître le fonctionnement de la fermeture rapide voir la description de C4. Pour connaître le fonctionnement des commandes start voir Cycle de travail standard. Pour connaître le fonctionnement du start mode piéton voir Cycle de travail en mode piéton.
Commandes de sécurité	Les commandes de sécurité sont : Le stop , les photocellules internes et externes. Les commandes de stop arrêtent toujours le portail. Par contre le fonctionnement de la photocellule dépend du paramètre F8. Pour en savoir d'avantage voir la description de F8.
Cycle de travail standard	Un cycle de travail standard commence lorsque une entrée programmée comme start, ouvre ou fermeture rapide est activée au moment où la centrale de commande est au stand-by. Le moteur travail pour un temps total de T1 plus T2 secondes durant l'ouverture et la fermeture. Quand un cycle de travail standard est en cours, les commandes de start mode piéton sont considérées une commande de start. Le cycle de travail prend fin quand l'afficheur de la centrale retourne au stand by. Cette fonctionnalité peut être gérée par les paramètres F0, F5 et F6.
Cycle de travail mode piéton	Un cycle de travail en mode piéton commence lorsque une entrée start mode piéton est activée au moment où la centrale de commande est au stand-by. Le moteur travail pour un temps T1 secondes durant l'ouverture et la fermeture. La phase de ralenti est omise durant l'ouverture et exécutée durant la fermeture. Le temps de ralenti est automatiquement géré par la centrale durant un cycle de travail en mode piéton. Quand un cycle en mode piéton est en cours, les commandes de start sont considérées comme commandes de start mode piéton. Le cycle se termine lorsque la centrale retourne au stand by.

Temps de travail standard 	<p>Le moteur fonctionne pour  secondes. Après ce temps, le moteur commence à ralentir pour . Ceci est valable pour les deux phases: Ouverture et fermeture.</p> <p> est réglable de 00 à 99 secondes.  est réglable de 00 à 99 secondes.</p>
Temps de travail au ralenti 	
Temps de démarrage 	<p> est le temps de démarrage du moteur. Durant ce temps la force du moteur croît constamment jusqu'à atteindre sa valeur maximale et le détecteur d'obstacles est désactivé. Chaque fois que le moteur démarre les premiers  secondes sont considérées le temps de démarrage.</p> <p> est réglable de 0.1 à 1.5 secondes.</p>
Force standard 	<p> est la force du moteur durant le temps de travail standard .</p> <p> est réglable de 00 à 10.</p>
Force au ralenti 	<p> est la force du moteur durant le temps de travail au ralenti .</p> <p> est réglable de 00 à 10.</p>
Seuil standard de détection d'obstacles 	<p>Durant le temps de travail standard , lorsque l'effort du moteur est supérieur à : La centrale de commande prend une décision en accord avec la programmation décrite dans MODE OPÉRATOIRE DU CAPTEUR (voir page 7).</p> <p>Quand le moteur est actionné et le cycle de travail standard est en cours, l'afficheur de la centrale indique la valeur de l'effort du moteur. Cette valeur peut être considéré comme valeur de feed-back. 00 est la valeur minimale, 99 est la maximale. La valeur maximale dépend du moteur et peut être inférieure à 99. Pour désactiver le capteur d'obstacles pendant le temps de travail standard  régler  = . Pour ce faire appuyer plusieurs fois ou maintenir appuyé le bouton C.  est réglable de 00 à 99. Après la valeur 99 l'afficheur indique .</p>
Seuil de détection d'obstacles au ralenti 	<p>Durant le temps de travail au ralenti , lorsque l'effort du moteur est supérieur à : La centrale de commande prend une décision en accord avec la programmation décrite dans MODE OPÉRATOIRE DU CAPTEUR (voir page 7).</p> <p>Quand le moteur est actionné et le cycle de travail au ralenti est en cours, l'afficheur de la centrale indique la valeur de l'effort du moteur. 00 est la valeur minimale, 99 est la maximale. La valeur maximale dépend du moteur et peut être inférieure à 99. Pour désactiver le capteur d'obstacles pendant le temps de travail au ralenti  régler  = . Pour ce faire appuyer plusieurs fois ou maintenir appuyé le bouton C.  est réglable de 00 à 99. Après la valeur 99 l'afficheur indique .</p>
Frein moteur 	<p>Frein moteur en centièmes de seconde après l'activation de la fin de course.</p> <p>Utile pour éviter que le portail ne se coince à cause de l'inertie. Régler sur  pour désactiver. Le frein moteur est réglable de  (désactivé) à  (0.5 secondes).</p> <p>Pour régler  =  maintenir appuyé le bouton D.</p>

Il y a deux modes opératoires du capteur: Détection d'obstacles et fin de course. Ils sont décrits dans le tableau suivant:

Détection d'obstacles	Fin de course
Dans ce mode opératoire le moteur change de sens de marche. Si le sens était celui de la fermeture, le portail s'ouvre complètement. Si la direction était celui de l'ouverture, le portail se ferme pendant 2 secondes. Après ce temps il s'arrête. Une commande de start renouvelle la fermeture. Cette fonctionnalité est active une fois par cycle. Pour des temps additionnels durant le cycle le capteur fonctionne comme un fin de course.	Dans ce mode opératoire le moteur termine la phase de travail: De l'ouverture à la pause, de la fermeture au stand by.

Le mode opératoire dépend de la phase de travail et de la programmation des paramètres. Les phases de travail sont: Ouverture, Ouverture au ralenti, fermeture, fermeture au ralenti. Les paramètres pertinents sont: $R2$, $R7$, $R8$, $E5$, $E6$.

- Si $R7$ est réglé sur $n0$ le capteur est désactivé durant le temps de travail standard. Ceci veut dire qu'il ne fonctionne pas durant le temps de travail standard ($R7$) quelque soit le mode opératoire.
- Si $R8$ est réglé sur $n0$ ou $R2=00$ le capteur est désactivé durant le temps de travail au ralenti. Ceci veut dire qu'il ne fonctionne pas durant le temps de travail au ralenti ($R2$) quelque soit le mode opératoire.
- Si les entrées des fins de course sont installées ($E5=51$ et $E6=51$): Le capteur fonctionne en mode détection d'obstacles.
- Si l'entrée fin de course ouverture n'est pas installée ($E6=n0$) et l'ouverture est en cours: Le capteur fonctionne en mode détection d'obstacles durant le temps de travail standard ($R7$). Durant le ralenti ($R2$) le capteur fonctionne en mode fin de course.
- Si l'entrée fin de course ouverture n'est pas installée ($E6=n0$) et la phase de ralenti est désactivée ($R2=00$) le capteur fonctionne en mode fin de course durant l'ouverture.
- Si l'entrée des fin de course de fermeture n'est pas installée ($E5=n0$) et la fermeture est en cours: Le capteur fonctionne en mode détection d'obstacles durant le temps de travail standard ($R7$). Durant le ralenti ($R2$) le capteur fonctionne en mode fin de course.
- Si l'entrée de fin de course de fermeture n'est pas installée ($E5=n0$) et la phase de ralenti est désactivée ($R2=00$): Le capteur fonctionne en mode fin de course durant la fermeture.
- Si les deux entrées des fins de course ne sont pas installées ($E5=n0$ et $E6=n0$): Le capteur fonctionne en mode détection d'obstacles durant le temps de travail standard ($R7$). Durant le ralenti ($R2$) le capteur fonctionne en mode fin de course.
- Si les deux entrées des fins de course ne sont pas installées ($E5=n0$ et $E6=n0$) et la phase de ralenti est désactivée ($R2=00$): Le capteur fonctionne en mode fin de course.

MODE OPÉRATOIRE PHASE DE TRAVAIL	Détection d'obstacles	Fin de course	Désactivé
Ouverture	$E6 = 51$ ou $E6 = n0$ et $R2$ désactivé	$E6 = n0$ et $R2$ désactivé	$R7 = n0$
Ouverture au ralenti	$E6 = 51$	$E6 = n0$	$R8 = n0$ ou $R2$ désactivé
Fermeture	$E5 = 51$ ou $E5 = n0$ et $R2$ désactivé	$E5 = n0$ et $R2$ désactivé	$R7 = n0$
Fermeture au ralenti	$E5 = 51$	$E5 = n0$	$R8 = n0$ ou $R2$ désactivé

Temps de fermeture automatique F0	Après l'ouverture la centrale attend F0 secondes avant de fermer. Pour désactiver la fermeture automatique régler F0 = 5E . Pour régler 5E maintenir appuyé le bouton C jusqu'à ce que l'afficheur indique 5E . Lorsque F0 = 5E le portail s'arrête après l'ouverture. La fermeture ne commence que lorsqu'une commande start est reçue.		
Temps d'ouverture piéton F1	Une commande mode piéton ouvre le vantail du moteur A pour F1 secondes. F1 est réglable de 00 à 87 secondes.		
Coup de fermeture F2	Lorsque le portail est entrain de se fermer et le ralentissement est terminé, une impulsion de fermeture est exercée par le moteur A. Cette impulsion dure F2 secondes. Durant ce temps le détecteur d'obstacles est désactivé. Après l'impulsion la phase de fermeture prend fin. F2 est réglable de 0.0 à 2.5 secondes.		
Temps de pré-clignotement F3	Avant le démarrage, la lampe clignote pendant F3 secondes. Après ce temps la lampe continue de clignoter et les moteurs s'activent. F3 est réglable de 0.0 à 4.0 secondes.		
Coup d'ouverture F4	F4 = 57 → ACTIVÉ F4 = n0 → DÉSACTIVÉ Avant l'ouverture le moteur A ferme pendant 0.5 seconde. Durant ce temps la force du moteur A est maximale et le détecteur d'obstacles est désactivé. Cette fonction peut être utile lorsque l'installation utilise une serrure électrique et l'ouverture est difficile.		
Fonctionnalité des commandes start F5 F6	STANDARD F6 = n0 et F5 = n0 <i>Durant l'ouverture:</i> Les commandes de start arrêtent l'ouverture. <i>Durant la fermeture:</i> Les commandes de start arrêtent la fermeture et commencent l'ouverture.	MODE COPROPRIÉTÉ F6 = 57 <i>Durant l'ouverture:</i> Les commandes de start n'ont pas d'effet. <i>Durant la fermeture:</i> Les commandes de start arrêtent la fermeture et commencent l'ouverture.	PAS À PAS F6 = n0 et F5 = 57 <i>Durant l'ouverture:</i> Les commandes de start arrêtent le portail. <i>Durant la fermeture:</i> Les commandes de start arrêtent le portail.
Temps de fermeture rapide F7	Durant l'ouverture: Une fois les photocellules internes et externes activées, le portail commence la fermeture après F7 secondes. La fermeture rapide ne peut être lancée qu'à travers un transmetteur ayant la fonction r4 préalablement mémorisée. F7 est réglable de 1.5 à 5.0 secondes.		
Logique des photocellules F8	<div style="display: flex; justify-content: space-between;"> <div style="width: 48%;"> <p>F8 = 57 → MODE STANDARD</p> <p>Pendant l'ouverture: Si les photocellules internes sont activées la centrale arrête l'ouverture et commence la fermeture. Après 3 secondes la fermeture est arrêtée et la centrale est en état de stop-ouverture. Par contre, l'activation des photocellules externes n'a aucun effet.</p> <p>Pendant la fermeture : Si les photocellules externes sont activées la centrale arrête la fermeture et commence l'ouverture. Par contre, l'activation des photocellules internes n'a aucun effet.</p> </div> <div style="width: 48%;"> <p>F8 = n0 → MODE INVERSÉ</p> <p>Pendant l'ouverture: Lorsque les photocellules internes sont activées la centrale arrête l'ouverture. Lorsque les photocellules internes sont désactivées la centrale continue l'ouverture. Par contre, l'activation des photocellules externes n'a aucun effet.</p> <p>Pendant la fermeture : Si les photocellules externes sont activées la centrale arrête la fermeture et commence l'ouverture. Si les photocellules internes sont activées la centrale arrête la fermeture et attend l'ouverture. L'ouverture commence seulement une fois que les photocellules internes sont désactivées.</p> </div> </div> <p>Avant que le portail ne commence la phase d'ouverture:</p> <p>Si E3 = E1 : L'ouverture <u>ne peut être commencée</u> si les photocellules externes détectent un obstacle. ← CONFIG. PLUS SURE</p> <p>Si E3 = E2 : L'ouverture <u>peut être commencée</u> même si les photocellules externes détectent un obstacle.</p>		
électro-serrure L0	L0 = 57 ACTIVÉ Le module électro serrure est géré. Le module doit être installé sur la fiche électro-serrure.	L0 = n0 DÉSACTIVÉ Le module électro serrure n'est pas géré. Le module n'est pas installé sur la fiche électro serrure.	
Hiver froid L1	La fonction hiver froid est utile dans les pays où l'hiver est particulièrement froid. Le moteur est activé avec une puissance minimale pour L1 minutes sur 10 pour garder la boîte de la centrale de commande et les moteurs au chaud. Lorsque le moteur est actionné avec cette puissance minimale, le portail ne bouge pas. L'action de cette fonction est en vigueur uniquement lorsque le portail est complètement ouvert ou en stand by. Quand L1 est réglé sur 00 , la fonction est désactivée. L1 est réglable de 00 à 10 .		
Demande d'assistance du compteur de cycles L5	L5 = n0 → DÉSACTIVÉ Lorsque le portail aura effectué L5 cycles de travail, l'afficheur indiquera 5L . Chaque 20 minutes la lampe est allumée pendant 1 minute. Cette fonction est utile pour programmer des demande d'assistance. L5 réglable de 87 à 09 . La lettre est le multiplicateur du nombre A (x 1) , B (x 10) , C (x 100) , D (x 1 000) , E (x 10 000) , F (x 100 000) et G (x 1 000 000) . Ainsi il est possible de programmer la fonction demande d'assistance de : 1-9 (9), 10-90 (90), 100 – 900 (900), 1000 – 9000 (9000), 10 000 – 90 000 (90000), 100 000 – 900 000 (900000), 1 000 000 – 9 000 000 (9000000) cycles de travail.		
Compteur cycles de travail L6	C'est le compteur du total des cycles de travail. L'afficheur indique une lettre et un numéro. La lettre est le multiplicateur du nombre: A(x1) , B(x10) , C(x100) , D(x1 000) , E(x10 000) , F (x 100 000) et G (x 1 000 000) . Par exemple si le portail a effectué 1365 cycles de travail alors L6 montre D7 . En appuyant sur le bouton D l'afficheur indique la valeur complète: <div style="display: flex; justify-content: space-around; margin-top: 10px;"> <div style="text-align: center;">07 1</div> <div style="text-align: center;">03 3</div> <div style="text-align: center;">06 6</div> <div style="text-align: center;">05 5</div> </div>		

Effacer le code d'un émetteur



Maintenir appuyé le bouton A ou B jusqu'à ce que l'afficheur indique $r0$. Après quelques secondes la centrale montre un balayage des codes présents dans la mémoire. Chaque code montré est un nombre identificatif du code d'un émetteur sauvgardé auparavant. Pour effacer le code montré maintenir appuyé le bouton C jusqu'à ce que l'afficheur s'éteigne.

Sauvegarder le code d'un émetteur

La touche d'un émetteur peut être sauvegardée comme : start $r1$, stop $r2$, mode piéton $r3$ ou fermeture rapide $r4$. Maintenir appuyés les bouton A ou B de la centrale de contrôle jusqu'à ce que l'afficheur montre $r1$, $r2$, $r3$ ou $r4$. Après une seconde, l'afficheur montre $e-$. Appuyer sur une touche non sauvegardée de l'émetteur. L'afficheur indique $e-$. Pour sauvegarder appuyer sur le bouton C de la centrale de contrôle. Après la sauvegarde, l'afficheur indique le nombre identificatif de l'émetteur. Il est possible de sauvegarder jusqu'à 99 codes. Si la mémoire est pleine, l'afficheur indique FF au moment de la sauvegarde d'un nouvel émetteur.

- **$r1$ Start**

La **fonction start** commence un **cycle de travail standard**: Le moteur A commence l'ouverture avant le moteur B. Après $b4$ secondes, le moteur B commence l'ouverture. Après le temps de pause $A0$, le moteur B commence la fermeture. Après $B4$, le moteur A commence la fermeture.

- **$r2$ Stop**

La fonction **Stop** arrête le portail

- **$r3$ Mode piéton**

La **fonction mode piéton** commence un **cycle de travail mode piéton**: Le moteur A fonctionne normalement tandisque le moteur B est immobile.

- **$r4$ Fermeture rapide**

Durant l'ouverture: Une fois toutes les photocellules internes et externes activées, le portail se ferme après 5 secondes.

Durant le temps de pause $F0$: Une fois toutes les photocellules internes et externes activées, le portail se ferme.

Configurations requises :

(1). Les photocellules internes et externes ont été installées.

(2). Le paramètre $E4$ doit être réglé sur ER .

(3). Le paramètre $E3$ doit être réglé sur EC .

Si ces conditions ne sont pas respectées, la touche sauvegardée comme $r4$ émettra un signal ($r1$) de start. Cette fonction est active une fois par cycle de travail.

$r1$ START

$r2$ STOP

$r3$ MODE PIÉTON

$r4$ FERMETURE RAPIDE

Effacer tous les émetteurs



maintenir appuyé le bouton A ou B jusqu'à ce que l'afficheur indique $r5$. Après quelques secondes l'afficheur de la centrale de contrôle indique ra . Pour effacer tous les émetteurs sauvgardés, Maintenir appuyé le bouton C jusqu'à ce que l'afficheur indique 51 (YES) fixe.

Fonctions radio programmables



Les fonctions radio programmables sont: **ouvre seulement** oP , **ferme seulement** C , **ouverture homme mort** Po , **fermeture homme mort** Pc , and E électro serrure. Pour sauvegarder voir **SAUVEGARDER UN ÉMETTEUR**.

Pour régler une fonction choisir $r6$, $r7$ ou $r8$ en appuyant sur le boutons A ou B. Appuyer sur le bouton D. L'afficheur clignote en montrant $r6$, $r7$ ou $r8$. Lorsque l'afficheur ne clignote plus liberer le bouton D. Choisir la fonction à l'aide des boutons C ou D.

oP **OUVRE** ouvre le portail.

C **FERME** ferme le portail.

Po/Pc **HOMME MORT** ouvre/ferme le portail même les contacts de l'entrée de sécurité sont ouverts (**exemple** : entrée stop). Les fonctions **homme mort** ne fonctionnent que lorsque la touche d'un émetteur est appuyée.

E **ÉLECTRO SERRURE** active le module électro serrure à l'aide d'un émetteur. Par exemple, cela peut être utile si l'on veut ouvrir une électro serrure installée sur une porte piétonne derrière le portail automatique. (Disponible aussi sur les entrées du bornier).

SAUVEGARDE D'UN ÉMETTEUR À DISTANCE

Il est possible de sauvegarder un émetteur dans la mémoire de la centrale sans devoir ouvrir la boîte de protection. Pour cela, il nécessaire d'avoir un émetteur précédement sauvegardé. **La procédure est la suivante**:

1. Ouvrir le portail (complètement en donnant une entrée start).
2. Interrompre le faisceau infrarouge de la photocellule.
3. Appuyer sur la touche d'un émetteur précédement sauvegardé. Après 5 secondes la lampe clignote et le relais commence à cliquer.
4. Relacher la touche de l'émetteur. La lampe est allumée et le relais arrête de cliquer.
5. Dans les 10 secondes successives appuyer sur la touche de l'émetteur non sauvegardé. La lampe clignote trois fois et le relais clique trois fois. L'émetteur a été sauvegardé comme START ($r1$).

Each terminal block is programmable by a configuration parameter.

E1 → input 1, **E2** → input 2, **E3** → input 3, **E4** → input 4, **E5** → input 5, **E6** → input 6, and **E7** → input 7.

FUNCTIONS	DESCRIPTION	TYPE	TERMINAL BLOCK INPUT
DÉSACTIVÉ 00	désactive l'entrée sélectionnée. Les entrées E2 , E3 et E4 ont la fonction auto-enable : lorsque l'entrée est désactivée et un contact normalement fermé est relié à l'entrée relative du bornier la centrale règle sa valeur sur la valeur SÉCURITÉ . Par exemple, si E2 est réglé sur 00 et un contact normalement fermé est connecté à l'entrée 2 du bornier alors la centrale règle E2 sur 5E .		DISPONIBLE SUR TOUTES LE ENTRÉES
STOP 5E	La fonction de stop arrête le portail.	N.F. SÉCURITÉ	ENTRÉE 2 E2 = 5E VALEUR PAR DÉFAUT
PHOTOCELLULE EXTERNE (FERMETURE) EC	Durant la fermeture: les photocellules externes (fermeture) arrêtent la fermeture et commencent l'ouverture. Durant l'ouverture: l'activation des photocellules externes (fermeture) n'a pas d'effet.	N.F. SÉCURITÉ	ENTRÉE 3 E4 = EC VALEUR PAR DÉFAUT
PHOTOCELLULE EXTERNE (FERMETURE) ED	Même que pour EC mais L'ouverture peut avoir lieu même si les photocellules externes (fermeture) détectent un obstacle	N.F. SÉCURITÉ	ENTRÉE 3 E4 = ED
PHOTOCELLULE INTERNE(OUVERTURE) ER	Durant l'ouverture: Lorsque les photocellules internes (ouverture) sont activées la centrale arrête l'ouverture. Lorsque les photocellules internes sont désactivées la centrale poursuit l'ouverture. Durant la fermeture: Si les photocellules internes (ouverture) sont activées la centrale arrête la fermeture et attends l'ouverture. LO ouverture commence seulement lorsque les photocellules internes seront désactivées.	N.F. SÉCURITÉ	ENTRÉE 4 E4 = ER VALEUR PAR DÉFAUT
START 00	La fonction de start commence un cycle de travail standard .	N.O.	ENTRÉE 1 E1 = 00 VALEUR PAR DÉFAUT
MODE PIÉTON PE	La fonction mode piéton commence un cycle de travail mode piéton .	N.O.	ENTRÉE 7 E7 = PE VALEUR PAR DÉFAUT
OUVRE/FERME SEULEMENT OP / CL	La fonction ouvre seulement ouvre le portail. Les fonctions ferme seulement ferment le portail. Lorsque la centrale est en état de stand la fonction ouvre seulement commencent un cycle de travail standard .	N.O.	ENTRÉE 1 et 7 E1 = OP / CL E7 = OP / CL
OUVRE/FERME HOMME MORT PO / PC	Les fonctions homme mort permettent l'ouverture/fermeture du portail même si les entrées de sécurité sont activées (exemple : entrée stop) et l'entrée programmée est activée.	N.O.	ENTRÉE 1 et 7 E1 = PO / PC E7 = PO / PC
FIN DE COURSE D'OUVERTURE FR / LR	La FIN DE COURSE D'OUVERTURE termine la phase d'ouverture. FR → Fin de course normalement fermée. LR → Fin de course normalement ouverte.	N.F. / N.O.	ENTRÉE 6 E6 = FR / LR
FIN DE COURSE DE FERMETURE FC / LC	The CLOSING LIMIT SWITCH termine la phase de fermeture. FC → Fin de course normalement fermée. LC → Fin de course normalement ouverte.	N.F. / N.O.	ENTRÉE 7 E5 = FC / LC
QK-SMARTM E0	La commande QK – SMARTM n'a aucun effet sur l'état du portail. Elle peut être utilisée en combinaison avec le module QK-SMARTM . Par exemple une lumière peut être allumée à l'aide d'un sélecteur à clé sans l'activation du portail.	N.O.	ENTRÉE 1 et 7 E1 = E0 E7 = E0
ÉLECTRO SERRURE EL	La fonction ÉLECTRO SERRURE active l'électro serrure à l'aide d'un bouton poussoir connecté à l'entrée du bornier. Par exemple, cela peut être utile si l'on veut ouvrir une électro serrure installée sur une porte piétonne derrière le portail automatique. (Disponible aussi pour les émetteurs).	N.O.	ENTRÉE 1 et 7 E1 = EL E7 = EL

<p>Test Photocellules</p> <p></p>	<p>$E1 = 51 \rightarrow$ DÉACTIVÉ $E1 = 00 \rightarrow$ ACTIVÉ</p> <p>Avant toute manoeuvre, la centrale contrôle la présence des photocellules. Si aucune erreur n'est relevée, les moteurs peuvent être démarrés. Autrement les moteurs ne peuvent pas démarrer et l'afficheur indique $1E$.</p>
<p>Test thermique des moteurs</p> <p></p>	<p>$E2 = 51 \rightarrow$ ENABLED $E2 = 00 \rightarrow$ DISABLED</p> <p>Avant chaque cycle de travail le moteur est testé. Quand l'afficheur indique 00 cela signifie que le moteur est en protection thermique. Ce test peut échouer si le moteur est mal installé. Dans cet état de protection, le cycle de travail ne peut pas commencer.</p>

FONCTIONS DE COURTOISIE

<p>Rétablir les paramètres par défaut</p> <p></p>	<p>Pour rétablir la configuration d'usine par défaut, maintenir appuyer le bouton A ou B jusqu'à ce que l'afficheur indique $d0$. Après quelque secondes la centrale indique 00. Pour rétablir les paramètres par défaut, appuyer sur le bouton C jusqu'à ce que l'afficheur indique $- -$. Cette fonction n'a aucun effet sur la programmation de la radio.</p>								
<p>Programmation du temps de travail</p> <p></p>	<p>$P1$ est une procédure semi-automatique qui permet l'acquisition des temps de travail du moteur dont les paramètres sont $R1$, $R2$ et $F0$. En d'autres termes, après cette procédure le temps de travail standard, le temps de travail au ralenti et le temps de pause sont acquis par la centrale de commande. Avant de commencer cette procédure assurez vous que: tous les dispositifs de sécurité sont connectés, la centrale de contrôle est en stand by et le sens de marche du moteur est correct. Pour commencer cette procédure maintenir appuyé le bouton A ou B jusqu'à ce que la centrale indique $P1$. Après quelques secondes l'afficheur indique $- -$.</p> <p>En appuyant sur une commande de start, la procédure commencera. La procédure est subdivisée en 3 étapes, elles sont les suivantes: $R1$, $R2$ et $F0$. À chaque étape le paramètre associé est programmé. Le capteur de détection d'obstacles est désactivé pendant toute la procédure.</p> <table border="1" data-bbox="284 1010 1570 1910"> <tr> <td data-bbox="284 1010 499 1133"> <p>$P1 \rightarrow - -$</p> </td> <td data-bbox="507 1010 1570 1133"> <p>La centrale de contrôle est prête à initier la programmation du temps de travail du moteur. Pour passer à l'étape $R1$ appuyer sur une commande start quelconque.</p> </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1140 499 1447"> <p>$R1$</p> </td> <td data-bbox="507 1140 1570 1447"> <p>Le temps de travail standard du moteur est en programmation ($R1$) Le portail s'ouvre. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course d'ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne la fin de course ouverture. Un temps additionnel de 30 secondes sera ajouté à $R1$. </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1453 499 1715"> <p>$R2$</p> </td> <td data-bbox="507 1453 1570 1715"> <p>Le temps de travail au ralenti du moteur est en programmation ($R2$). Le portail ralentit. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $F0$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne le fin de course ouverture. Un temps additionnel de 45 secondes sera ajouté à $R2$. </td> </tr> <tr> <td data-bbox="284 1722 499 1910"> <p>$F0$</p> </td> <td data-bbox="507 1722 1570 1910"> <p>Le temps de pause ($F0$) est en programmation. Le portail est arrêté et la lampe clignotante est allumée. Après quelques secondes l'afficheur de la centrale indique le temps de comptage. Pour terminer la programmation appuyer sur n'importe quelle entrée start et attendre la fermeture complète du portail.</p> </td> </tr> </table>	<p>$P1 \rightarrow - -$</p>	<p>La centrale de contrôle est prête à initier la programmation du temps de travail du moteur. Pour passer à l'étape $R1$ appuyer sur une commande start quelconque.</p>	<p>$R1$</p>	<p>Le temps de travail standard du moteur est en programmation ($R1$) Le portail s'ouvre. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course d'ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne la fin de course ouverture. Un temps additionnel de 30 secondes sera ajouté à $R1$. 	<p>$R2$</p>	<p>Le temps de travail au ralenti du moteur est en programmation ($R2$). Le portail ralentit. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $F0$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne le fin de course ouverture. Un temps additionnel de 45 secondes sera ajouté à $R2$. 	<p>$F0$</p>	<p>Le temps de pause ($F0$) est en programmation. Le portail est arrêté et la lampe clignotante est allumée. Après quelques secondes l'afficheur de la centrale indique le temps de comptage. Pour terminer la programmation appuyer sur n'importe quelle entrée start et attendre la fermeture complète du portail.</p>
<p>$P1 \rightarrow - -$</p>	<p>La centrale de contrôle est prête à initier la programmation du temps de travail du moteur. Pour passer à l'étape $R1$ appuyer sur une commande start quelconque.</p>								
<p>$R1$</p>	<p>Le temps de travail standard du moteur est en programmation ($R1$) Le portail s'ouvre. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course d'ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $R2$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne la fin de course ouverture. Un temps additionnel de 30 secondes sera ajouté à $R1$. 								
<p>$R2$</p>	<p>Le temps de travail au ralenti du moteur est en programmation ($R2$). Le portail ralentit. Pour changer la programmation: Si la fin de course ouverture n'est pas installée ($E6 = 00$):</p> <ul style="list-style-type: none"> • Pour aller à $F0$ appuyer sur une entrée start quelconque. • Si la fin de course ouverture est installée ($E6 = 51$): • Pour aller à $F0$ attendre jusqu'à ce que le portail atteigne le fin de course ouverture. Un temps additionnel de 45 secondes sera ajouté à $R2$. 								
<p>$F0$</p>	<p>Le temps de pause ($F0$) est en programmation. Le portail est arrêté et la lampe clignotante est allumée. Après quelques secondes l'afficheur de la centrale indique le temps de comptage. Pour terminer la programmation appuyer sur n'importe quelle entrée start et attendre la fermeture complète du portail.</p>								

DECLARATION OF COMPLIANCE

Manufacturer: **Quiko Italy**
Via Seccalegno,19
36040 Sossano (VI)
Italia

declares under his own responsibility that the product:
Control board **QK-CE220RL4**

complies with the main safety requirements issued by the following directives:

- ✓ Radio Sets - 1999/05/EC ;
- ✓ Low Voltage - 2006/95/EC ;
- ✓ Electromagnetic Compatibility - 2004/108/EC

and any revisions thereof, and complies with the provisions that implement said directives in the National Legislation of the Country of destination where the products are to be used.

Sossano, 10/11/2012

Il Legale Rappresentante
Luca Borinato





Quiko Italy

Via Seccalegno, 19
36040 Sossano (VI) - Italy

Tel. +39 0444 785513

Fax +39 0444 782371

info@quiko.biz

www.quikoitaly.com



*The Manufacturer can technically improve
the quality of its products without
any prior notice.*

www.quikoitaly.com

